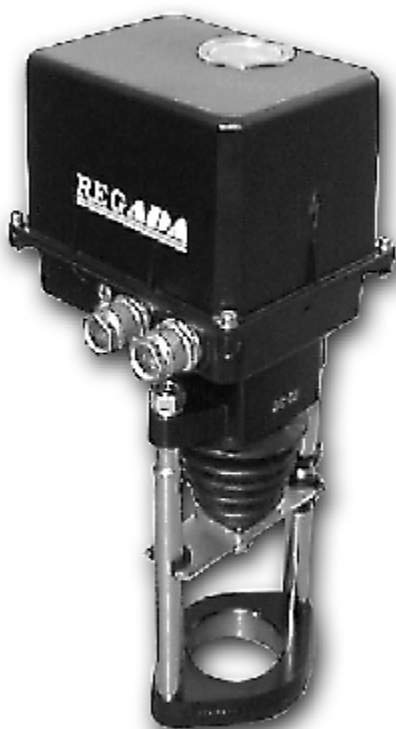




ИНСТРУКЦИЯ ПО МОНТАЖУ, ОБСЛУЖИВАНИЮ И УХОДУ



**Приборы для автоматического
регулирования прямоходные
ST 0.1, STR 0.1**

Пожалуйста, перед присоединением и пуском в ход прибора электрического
внимательно прочитайте эту инструкцию.

Содержание

1. Описание и эксплуатирование	2
1.1 Назначение и использование	2
1.2 Описание	2
1.3 Условия эксплуатации и предписания	3
1.4 Технические данные и характеристики.....	5
1.5 Поставка и складирование	7
1.6 Разупаковка.....	8
1.7 Оценка изделия и тары.....	8
2. Монтаж и установка	8
2.1 Механическое присоединение прибора электрического к арматуре	8
2.2 Электрическое присоединение к сети или к системе управления	11
3. Настройка	11
3.1 Настройка узла усиления	11
3.2 Настройка узла положения рис. 5	12
3.3 Настройка датчика сопротивления	12
3.4 Установка электронного датчика положения (EPV-датчика сопротивления с преобразователем РТК1).....	14
3.5 Настройка емкостного датчика СРТ1/А	15
3.6 Эксплуатирование.....	19
4. Приложения.....	21
4.1 Таблица спецификации	21
4.2 Электрические схемы присоединения	27
4.3 Эскизы по размерам и механические присоединения	31

1. Описание и эксплуатирование

1.1 Назначение и использование

Приборы для автоматического регулирования прямолинейные ST(R) 0.1 (в дальнейшем приборы) предназначены для автоматической позиционной регуляции арматур с прямолинейным движением с ходом от 10 мм до 50 мм, методом двухпозиционного и трехпозиционного регулирования. Применяются в кондиционированных, отопительных и технологических оборудованьях.

1.2 Описание

Прибор подключен по схеме соединений, вклеенной в верхний кожух. Электрическое и механическое присоединения произведены в соответствии с монтажной инструкцией. Выходная часть прибора (тяга) осуществляет прямолинейное движение в направлении "открывает" и в направлении "закрывает". Движение тяги в направлении "открывает" обеспечивается вводом электрических импульсов на клеммы 1 и 12. Движение тяги по направлению "закрывает" обеспечивается вводом электрических импульсов на клеммы 1 и 16. Приводной частью прибора является электродвигатель (1), питаемый и управляемый посредством двух силовых выключателей (2). Силовые выключатели выключаются пальцем (5). Позиционные выключатели (3) выключаются движением кулачков (4). На панели управления находится тепловое сопротивление (6) с термическим выключателем (7). В зависимости от вида заказа, в управляемой части может находиться также датчик сопротивления (8), служащий в качестве обратной связи на сопротивлениях или в качестве дистанционного датчика по положению. В случае недоотпуска электрической энергии или повреждения выключателей прибором можно управлять вручную по инструкции, указанной в параграфе 3.6 Эксплуатирование.

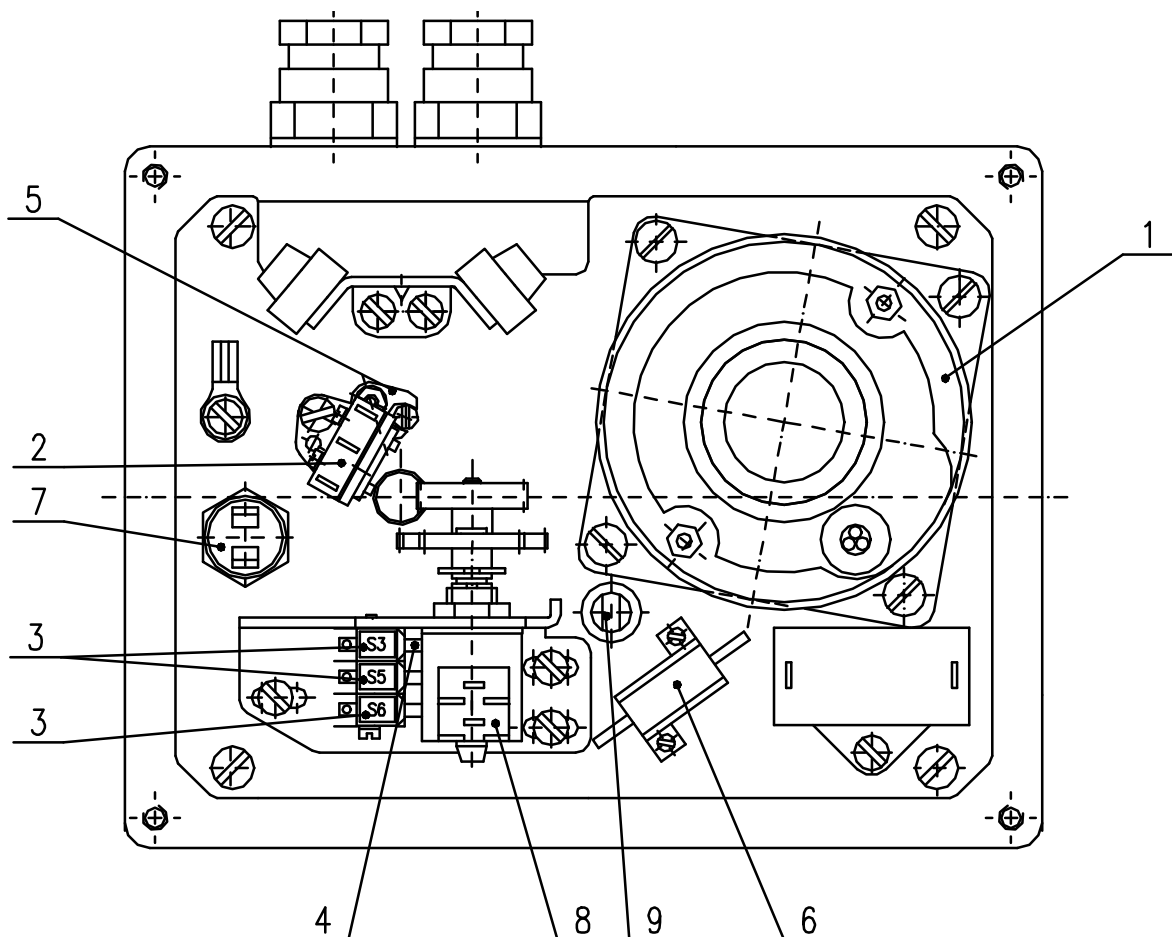


Рис. 1

1.3 Условия эксплуатации и предписания

Рабочая среда

На основании стандарта **ГОСТ 15 150 - 69** приборы по обозначению в таблице спецификации должны быть стойкими против внешним влияниям и надежно работать в условиях окружающей среды:

умеренной (У), в том числе и теплой умеренной (ТпУ), теплой сухой умеренной (ТпСУ), мягкой теплой сухой (МТпС), экстремальной теплой сухой (ЭТпС) -25 аҗ +55 °С IP 65
тропической (Т)- для сухих и влажных тропических климатов (МТпС, ЭТпС, ТпПр, ТпВ, ТпВР), в том числе и теплой умеренной и теплой сухой умеренной (ТпУ, ТпСУ) -25 аҗ +55 °С IP 67

КАТЕГОРИЯ РАЗМЕЩЕНИЯ

Исполнения ТпУ и Т предназначены для эксплуатации **под навесом** (обозн. кат. размещения. 2) и в **закрытых помещениях** (обозн. кат. размещения. 3),

ТИП АТМОСФЕРЫ

Исполнения ТпУ и Т предназначены для эксплуатации в атмосфере типа **II – промышленная**.

На основании IEC 60 364-3:1993

Изделия должны быть стойкими против наружным влияниям и надежно работать в условиях наружной и промышленной среды:

в условиях окружающей среды обозначенных как:

- климат теплый умеренный вплоть до теплого сухого с температурами -25°С вплоть до +55°С..... AA 7*
- с относительной влажностью 10-100%, в том числе с конденсацией, с макс. содержанием 0,028кг воды в 1кг сухого воздуха при температуре 27°С с температурой от -25°С до +55°С.. AB 7*
- высота над морем до 2000 м, диапазон барометрического давления 86кПа вплоть до 108 кПа AC 1*
- с влиянием распыляемой воды со всех направлений – (изделие в покрытии IP х5)..... AD 5*
- с неглубоким потоплением - (изделие с степенью защиты IPх7)..... AD 7*
- с влиянием пыли не горючей, не проводимой, не взрывоопасной; средний слой пыли; в течении дня может усаждаться больше чем 350мг/м², но макс. 1000 мг/м² (изделие в покрытии IP 6х)..... AE 6*
- с атмосферическим наличием коррозивных и загрязняющих материалов (с высоким ступенем коррозивной агрессивности атмосферы); наличие коррозивных или загрязняющих материалов высокое..... AF 2*
- с возможностью влияния среднего механического нагрузки:
 - средних синусообразных вибраций с частотой в диапазоне 10 – 150 Гц, с амплитудой сдвига 0,15 мм для $f < f_r$ и амплитудой ускорения 19,6 м/с² для $f > f_r$ (переходная частота f_r от 57 до 62 Гц)AH 2*
 - средних синусообразных вибраций с частотой в диапазоне 10 – 150 Гц, с амплитудой сдвига 0,15 мм для $f < f_r$ и амплитудой ускорения 19,6 м/с² для $f > f_r$ (переходная частота f_r от 57 до 62 Гц) с возможностью средних ударов, колебаний и сотрясений AG 2*
- с важной опасностью роста растений и плесени AK 2*
- с важной опасностью появления животных (насекомых, птиц и мелких животных) AL 2*
- вредным влиянием излугения:
 - утечка блуждающего тока с интенсивностью магнетического поля (постоянного и переменного с частотой в сети) до 400 А.м⁻¹..... AM 2*
 - умеренного солнечного излучения с интенсивностью > 500и ≤700Вт/м²AN 2*
- с влиянием сейсмических условий с ускорением > 300 Gal ≤ 600 Gal AP 3*
- с непрямым влиянием грозAQ 2*
- с быстрым движением воздуха и большого ветра AR 3, AS 3*
- с частым прикосновением особ к потенциалу земли (особы часто прикасаются к проводящим частям или стоят на проводящей подложке)..... BC 3*
- без нахождения опасных материалов в объекте BE 1*

Рабочее положение

Приборы могут работать в любом положении.

Степень защиты

Степень защиты прибора отвечает IP 65 согласно EN 60 529

Механическая прочность

синусовые колебания:

- с частотой в диапазоне 10 аж 150 Hz,
 - с амплитудой сдвига 0,15 мм для $f < f_p$ и
 - с амплитудой ускорения $19,6 \text{ м/с}^2$ для $f > f_p$
- (переходная частота $f_p = 57$ аж 62 Гц)

Режим эксплуатации (на основании IEC 60034-1.8):

Приборы **ST** предназначены для **управления на расстоянии**:

- кратковременный ход **S 2- 10 мин**
- повторно-кратковременный ход **S4-25%, от 6 до 90 циклов/час.**

Приборы **STR с регулятором** предназначены для **автоматического управления**

- повторно-кратковременный ход **S4-25%, от 90 до 1200 циклов/час**

Примечание

Прибор ST(R) 0.1 после соединения со свободным регулятором можно использовать как регулирующий прибор, причем для этого прибора действительный режим эксплуатации и производственные параметры как при исполнении с встроенным регулятором. При работе вместе с регуляторами не рекомендуем использовать скорость управления 63 мм/мин

Питающее напряжение сети и его отклонения

Питающее напряжение.....220/230 В (AC) $\pm 10\%$; 24 В (AC/DC) $\pm 10\%$; 3x380/3x400 В (AC) $\pm 10\%$
Частота..... 50 Гц $\pm 2\%$; 60* Гц $\pm 2\%$

* скорость управления сократится в 1,2 раза

Воля выходной части

Воля выходной части во время нагрузки 5 % -ой величиной макс. выключающего усилия - макс. 0,5 мм, типичная величина - 0,2 мм.

Настройка силовых выключателей

Силовые выключатели на заводе-изготовителе настроены в требуемое значение с отклонением $\pm 15\%$ от выключающего усилия.

Настройка хода и позиционных выключателей

Настройка исходного положения (т.е. нижнее положение в соответствии с размерным эскизом) производится с допускаемыми отклонениями $\pm 0,5$ мм.

Позиционный выключатель (S3) настроен на ход по заказу.

Два добавочные позиционные выключатели (S5, S6) на заводе-изготовителе настроены приблизительно на 1 мм перед концевыми положениями.

- гистерезис позиционных выключателей макс.1 мм

Самовозбуждение

Гарантия в дияпазоне от 0 до 100% выключательного усилия.

Масса

Масса прибора ST 0.1 бывает от 5,4 до 8 кг, зависит от исполнения и механического присоединения прибора.

Смазка

Коробка передач в приборе, прибор передач, находящийся на панели управления и прямолинейный адаптер кроме нарезки винта и гайки смазываются жиром. Коробка передач смазываются жиром GLEIT - μ - HF 401/0 или GLEITMO 585K. Резьба винта и гайки смазываются жиром GLEIT- μ .

1.4 Технические данные и характеристики

Основные технические параметры приведены в таблице спецификации.

Датчики положения

Датчик сопротивления

Величина сопротивления (простой В1)	100; 2 000 Ω
Величина сопротивления (двойной В2)	2x100; 2x2 000 Ω
Срок службы:	1x10 ⁶ циклов
Нагрузочная способность	0,8 Вт до 70°C, (макс. 1,5 Вт/40°C)
Максимальная токовая нагрузка	100 мА
Номинальный ток движка должен быть меньше чем 30 мА.	
Максимальное питающее напряжение.....	$\sqrt{P \times R}$ (для 100 Ω 12 В DC/AC)
Отклонение линейности датчика сопротивления положения	±2 [%] ¹⁾
Гистерезис датчика сопротивления положения	макс. 1,5 [%] ¹⁾
Величины сигналов выхода в конечных положениях: ST 0.1.....	"O"..... ≥ 93%, "Z"..... ≤ 5%
STR 0.1 „O“.....	≥ 85% и ≤ 95%, „Z“..... ≥ 3% и ≤ 7%

Величины сигналов выхода в конечных положениях: (клеммы 71 и 73) "O" ... ≥ 93%, "Z" ... ≤ 5%

Емкостный датчик (В3)

Безконтактный , срок службы	10 ⁸ циклов
2-проводниковое включение (с встроенным источником, или без встроенного источника)	
Токовый сигнал 4 -20mA(DC) получается из емкостного датчика, питаемого из внутреннего или внешнего источника. Электроника датчика защищается против случайной перемены полярности и перегрузки по току. Целый датчик гальванически изолирован, так что на один внешний источник возможно присоединить большее число датчиков.	
Питающее напряжение (с встроенным источником)	24 В DC
Питающее напряжение (без встроенного источника).....	18 - 28 В DC
Пульсация питающего напряжения	макс. 5%
Макс. мощность	0,6 Вт
Нагрузочное сопротивление	0 аž 500 Ω
Нагрузочное сопротивление может быть заземленное в одном направлении.	
Влияние нагрузочного сопротивления на ток выхода	0,02 %/100 Ω
Влияние питающего напряжения на ток выхода	0,02 %/1В
Температурная зависимость	0.5 % / 10 °C

Величины сигналов выхода в конечных положениях:

"O".....20mA (клеммы 81,82)

"Z"4mA (клеммы 81,82)

Допуск величины выходного сигнала емкостного датчика"Z" + 0,2 мА
..... "O" ± 0,1 мА

Электронный датчик положения (EPV)-преобразователь R/I (В3)

2-проводниковое включение (без встроенного источника, или с встроенным источником)

Сигнал тока	4 - 20 мА DC
Питающее напряжение	15 - 30 В DC
Нагрузочное сопротивление (без встроенного источника)	макс. $R_L = (U_n - 9В) / 0.02А$ [Ω]
.....	(U_n - питающее напряжение [В])
Нагрузочное сопротивление (с встроенным источником).....	макс. $R_L = 750 Ω$
Величины сигналов выхода в конечных положениях:	"O".....20mA (клеммы 81,82)
.....	"Z"4mA (клеммы 81,82)
Допуск величины выходного сигнала электроного датчика	"Z" +0.2 мА
.....	"O" ±0.1 мА

3-проводниковое включение (без встроенного источника, или с встроенным источником)

Сигнал тока	0 - 20 mA DC
Сигнал тока	4 - 20 mA DC
Сигнал тока	0 - 5 mA DC
Питающее напряжение (в исполнении без встроенного источника).....	24 В DC $\pm 1,5\%$
Нагрузочное сопротивление	макс. кЗ Ω
Величины сигналов выхода в конечных положениях:	"O" 20 mA или 5 mA (клеммы 81,82)
.....	"Z" 0 mA или 4 mA (клеммы 81,82)
Допуск величины выходного сигнала электронного датчика	"Z" +0.2 mA
.....	"O" ± 0.1 mA

Отклонение линейности электронного и емкостного датчика положения ± 2 [%]¹⁾

Гистерезис электронного и емкостного датчика положения макс. 1,5[%]¹⁾

¹⁾ от номинальной величины датчика, относящейся к величинам выхода

Микровыключатели: 2 А; 250 В (AC), или 0,1 А; 250 В (DC)

Электродвигатели: 4 Вт; 230 В; 50 Гц; 0,14 А, или 15 Вт; 230 В; 50 Гц; 0,218 А
4 Вт; 24 В; 50 Гц, 1,3А или 15 Вт; 24 В; 50 Гц; 1,6А

Сопротивление обогрева: 10 Вт/55°C; макс. 250 В (AC)

Термический микровыключатель: температура включения 20°C ± 3 К и
температура выключения 30°C ± 4 К.

Электронный регулятор положения (N)

Программное оснащение регулятора

А) Функции и параметрыПрограммируемые функции

- с помощью функциональных кнопок **SW1**, **SW2** и светодиод **D3**, **D4** прямо на регуляторе,
- с помощью ЭВМ или терминала с соответствующей программой, через границу RS 232

Программируемые параметры:

- управляющий сигнал
- ответ на сигнал SYS – TEST
- зеркальное изображение (восходящая и падающая характеристика)
- нечувствительность
- крайние положения прибора (только с помощью ЭВМ и программы ZP2)
- способ регулирования

Б) Эксплуатационные состояния регулятора

Сигнал сбоя из памяти помех: (с помощью светодиода или границы RS 232 и особой вычислительной машины)

- отсутствует управляющий сигнал или помеха в управляющем сигнале
- входная величина токового управляющего сигнала ниже чем 3,5 mA
- присутствие сигнала SYS – TEST
- работа переключателей
- помеха в датчике обратной связи положения

Статистические данные: (с помощью границы RS 232 и особой вычислительной машины)

- количество эксплуатационных часов регулятора
- количество включений в направлении «открывает»
- количество включений в направлении «закрывает»

Питающее напряжение: клеммы 61(L1) - 1(N) 230 В AC $\pm 10\%$ / 18 В AC, max. 2 ВA;

Частота питающего напряжения 50/60 Hz $\pm 2\%$

Входные управляющие сигналы аналоговое 0 - 20mA

.....	4 - 20 mA
.....	0 - 10 V
(прибор открывает при повышении управляющего сигнала)	
Линейность регулятора:.....	0,5%
Нечувствительность регулятора:.....	1 – 10% - (устанавливаемая)
Оборотная связь (датчик положения):	сопротивления 100 вплоть до 10 000 Ω
.....	токовая 4 – 20 mA
Силовые выводы	2x реле 5A/250 В AC
Выходы цифровые	4 светодиода-(питание, помеха; установка;
.....	«открывает» – «закрывает» - двухцветной светодиод)
Состояние помех:	переключатель сигнальной лампочки 24В, 2 Вт – POR
Реакция при помехе:	помеха датчика – сигнал сбоя светодиода
Отсутствует управляющий сигнал	сигнал сбоя светодиода
Режим SYS	сигнал сбоя светодиода
Устанавливаемые элементы:	коммуникационный разъем
.....	2x кнопки калибровки и установки параметров
Выключатели:	2 А; 250 В(AC); 50/60 Гц; cos φ=0,8;
.....	или: 0,1 А; 250 В (DC) ; или. 2А-24V(DC), T=L/R=3мс
Мощность нагревательного сопротивления	ска 10W
Сопротивление обогрева:	10 Вт/55°C; макс. 250 В (AC)
Выключатели нагревательного сопротивления	
Термический микровыключатель:	температура включения
	20°C ±3K
	температура выключения
	30°C ±4K.

1.5 Поставка и складирование

Приборы поставляются комплектно смонтированные в упаковках, обеспечивающих прочность при механических и температурных воздействиях в соответствии с (IEC 60654-1 и IEC 60654-3). Приборы их принадлежности должны складироваться в крытых помещениях, охраняемых против загрязненности, различных химических воздействий и иных сторонних воздействий при температуре окружающей среды от –10°C до +40°C и относительной влажности воздуха макс. 80%.

Приборы смонтированные, но не введенные в эксплуатацию, необходимо охранять таким же способом, как и при складировании.

1.6 Разупаковка

После разупаковки прибора необходимо сконтролировать, не дошло ли в процессе транспортирования и складирования к его повреждению. Прибор с производственного завода приходит настроенным на параметры в соответствии с таблицей спецификации. Выходной технический контроль подтверждает технические параметры и характеристики в соответствии с техническими условиями.

1.7 Оценка изделия и тары

Изделие сделано из рециклируемых материалов - металлических (сталь, алюминий, латунь, бронза, чугун), пластических и резиновых изделий.

Тару и изделие после истечения срока службы необходимо разобрать, составные части распределить по виду использованного материала и доставить на место возможности их рециклировки или ликвидации.

Само изделие и тара не являются источниками загрязнения окружающей среды и не содержат опасные отбросы.

2. Монтаж и установка

2.1 Механическое присоединение прибора электрического к арматуре

Прибор ST(R) 0.1 можно устанавливать и эксплуатировать в любом положении. При горизонтальном положении необходимо прибор установить таким образом, чтобы столбики находились друг над другом. При монтаже необходимо обращать внимание на пространство для демонтажа верхнего кожуха и возможность настройки органов управления.

Механическое присоединение с присоединительными размерами по стандарту DIN - рис.2

Последовательность присоединения:

- проверить таблички, совпадают ли ход прибора и арматуры
- прибор (А) и арматура (В) устанавливаются в положение "закрыто"
- прибор (А) устанавливается на арматуру (В)
- выходной вал прибора (2) навинтить до муфты арматуры (6) чтобы фланец арматуры сел на верхнее тело арматуры (7)
- крепко соединить фланцы прибора (1) и верхнего тела арматуры (7) затяжкой винтов
- проверить присоединительный размер по рисунку
- вал арматуры отвинтите на один оборот и зажмите гайкой

- А прибор
 1 фланец прибора
 2 вал прибора
 3 винт
- В арматура
 4 вал арматуры
 5 контргайка
 6 муфта арматуры
 7 тело арматуры

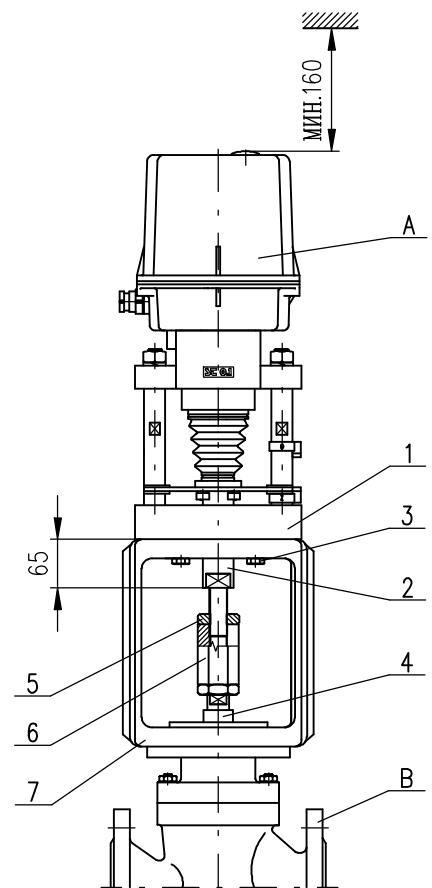


Рис. 2

Механическое присоединение в столбчатом исполнении - рис. 3

Последовательность присоединения:

- проверить таблички, совпадают ли ходы прибора и арматуры
- арматуру (В) установить в положение "закрыто" и прибор (А) установить в переходное положение
- освободить гайки (2) на столбиках (4)
- чередуясь способом навинтить столбики (4) в фланец арматуры (8)
- гайки столбиков (2) вплотную зажать
- отвинчиванием винтов муфты (3) разобрать части муфты
- гайку муфты (1) навинтить на вал арматуры (6) таким образом, чтобы получился присоединительный размер "Н" по таблице спецификации и типовому номеру на щитке прибора
- гайку муфты (1) отвинтить на один оборот и зафиксировать контргайкой (7)
- при помощи рукоятки для ручного управления приблизить выходной вал прибора к валу арматуры (6) и соединить винтами части муфты

Типовой номер	Н
498.X-XXXXN	57
498.X-XXXXM	27
498.X-XXXXL	80
498.X-XXXXK	42
498.X-XXXXJ	127

Обозначения:

Априбор

1гайка муфты

2гайка столбиков

3винт муфты

4столбики

Варматура

6вал арматуры

7контргайка

8фланец арматуры

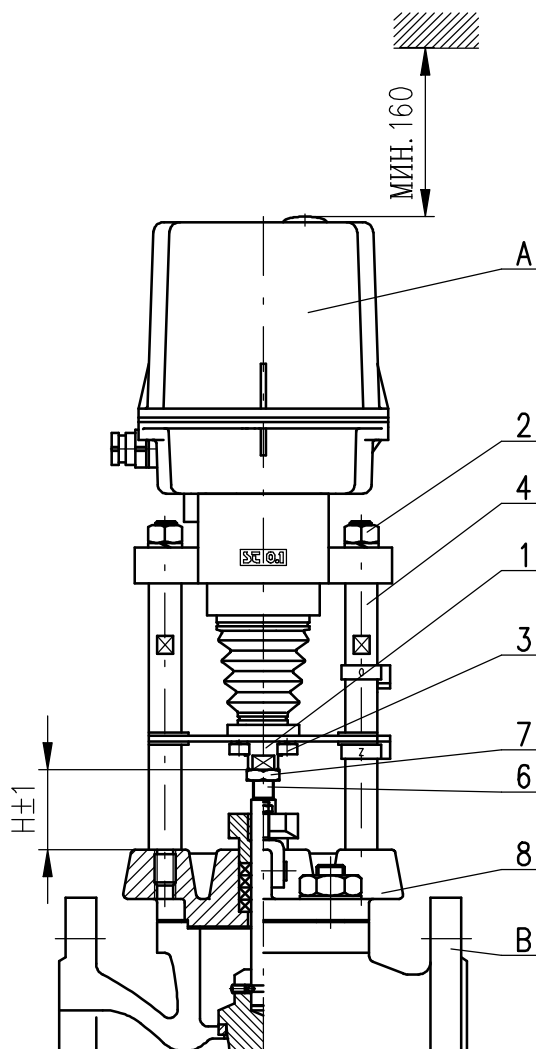


Рис. 3

Механическое присоединение с фланцем рис. 4

Последовательность присоединения:

- проверить таблички, совпадают ли ходы прибора и арматуры
- прибор (А) установить в переходное положение и арматура (В) установить в положение "закрыто"
- прибор (А) устанавливается на арматуру (В)
 - отвинчиванием винтов муфты (7) разобрать части муфты
- гайку муфты (1) навинтить на выходной вал арматуры (3) до тех пор, пока фланец прибора (2) не сядет на фланец арматуры (4)
- фланцы соединить затягиванием центральной гайки (5)
- контролируется присоединительный размер "Н" между муфтой и фланцем (2) в месте соприкосновения со столбиками по таблице и по типовому номеру на табличке прибора
- гайку муфты (1) отвинтить приблизительно на 1 оборот налево и зафиксировать контргайкой (6) для обеспечения предварительного напряжения, нужного для прилегания седла арматуры
 - при помощи рукоятки для ручного управления приблизить выходной вал прибора к валу арматуры (3) и соединить винтами части муфты

Типовой номер	Н
498.X-XXXXF	102
498.X-XXXXE	92
498.X-XXXXD	112
498.X-XXXXC	110
498.X-XXXXB	103

Априбор
 1гайка муфты
 2фланец прибора
 7винт муфты

Варматура
 3вал арматуры
 4фланец арматуры
 5центральная гайка
 6контргайка

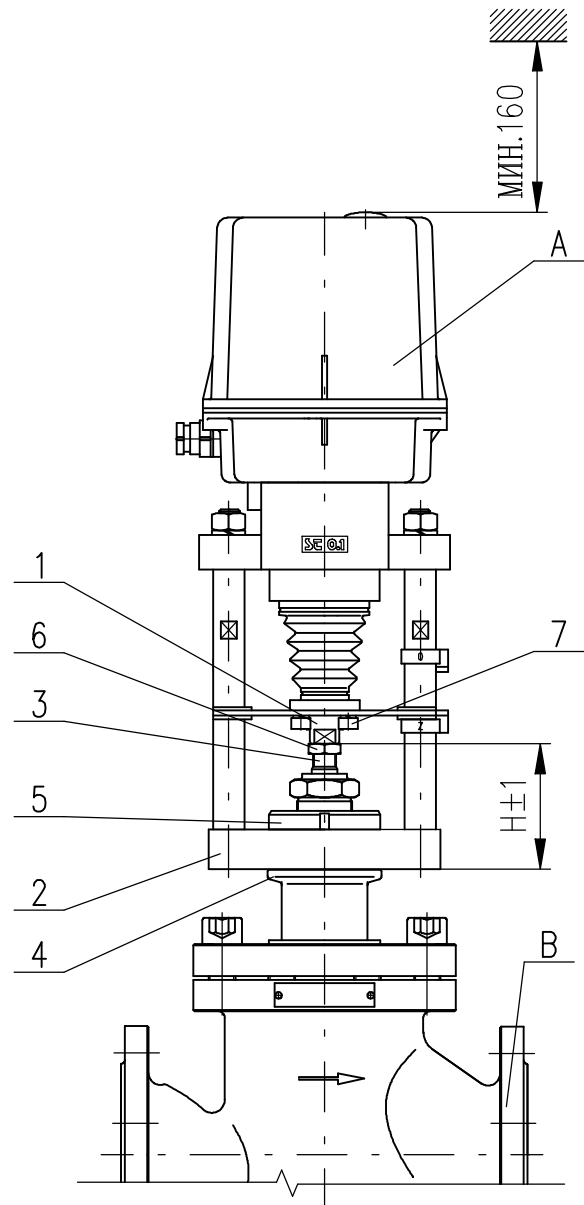


Рис. 4

2.2 Электрическое присоединение к сети или к системе управления

Внимание:

Электрическое присоединение могут производить лица с квалификацией с правилами безопасности соответствующей страны.

клеммная колодка(Х):

Электрическое присоединение на клеммную колодку с номин. сечением присоединительного провода макс.2,5мм².

Электрическое присоединение осуществляется посредством 3 подсоединяющих втулок 1х М20х1,5– диаметр кабеля от 8 до 14,5 мм и 2 х М16х1,5-диаметр кабеля от 6 до 10,5 мм. . При применении двух типов расширенных вводов диаметр кабеля от 9 до 13мм (макс. в 2 позициях без комбинации с вводом от 14 до 18 мм), или от 14 до 18 мм (только для одной позиции). Общее количество клемм – макс. 23, причем клеммы обозначены цифрами, отвечающими схеме соединений, помещенной внутри кожуха.

После электрического присоединения рекомендуется:

Контроль присоединения электродвигателя и схемы управления.

Прибор находится в поперечном положении. Правильность направления движения тяги прибора проверим так, что после нажатия кнопки "закрыто" наблюдаем тягу, которая должна высовываться из прибора. Если получается по другому, требуется поменять ввод фаз электрической сети.

Контроль микровыключателей положения.

При ходе прибора в избранном направлении, постепенно переключаем контакты микровыключателей сжатием выключательных пружин соответствующих микровыключателей. При правильном присоединении, прибор должен остановиться. В случае, если некоторая из функций оказывается неправильной, надо проверить присоединение микровыключателей по схеме.

3. Настройка

Настройку можно выполнять с помощью специального сервисного шкафчика с разделительным (изолирующим) трансформатором. Сервисный шкафчик присоединяется к клеммной колодке прибора, при этом необходимо отсоединить приводные кабели от системы управления.

3.1 Настройка узла усилия

На заводе-изготовителе выключение усилия, как по отношению к направлению "открывает" (силовой выключатель S1), так и по отношению к направлению "закрывает" (силовой выключатель S2), настроено на выключающую силу с допуском $\pm 15\%$. Числовые значения указаны в таблице спецификации. Настройка и перенастройка узла усилия на другие значения осевых усилий без испытательного приспособления для измерения осевого усилия – невозможны.

Предупреждение

Для комплектовки с односедельным клапаном прибор должен быть подключен как односиловой, то есть серийным передвключением позиционного выключателя S3 перед силовой выключатель S1 (открыто) (выключатель S1 потом выполняет только защитную функцию).

Выключатель по положению у изготовителя настроен на верхнюю границу рабочего хода.

Предварительное настройка производится взаимным соединением клемм 19 и 12 на клеммной колодке прибора.

В этом случае необходимо питательное напряжение подвести на клеммы 1 и 20 для направления "открывает".

3.2 Настройка узла положения рис. 5

На заводе-изготовителе позиционные выключатели настроены:

При исполнении прибора на самостоятельные ходы:

- позиционный выключатель S3 (1) “открыто“, на рабочий ход по типовой табличке прибора
- дополнительный позиционный выключатель S5 (2), на приблизительно 1 мм перед концевой позицией “открыто“, (позиционным выключателем S3 (1))
- дополнительный позиционный выключатель S6 (3), на приблизительно 1 мм перед концевой позицией “закрыто“

При исполнении прибора на сопряженный диапазон ходов:

- позиционный выключатель S3 (1) “открыто“, на максимальный ход из сопряженного диапазона по типовой табличке прибора
- дополнительный позиционный выключатель S5 (2), на приблизительно 1 мм перед концевой позицией “открыто“, (позиционным выключателем S3 (1))
- дополнительный позиционный выключатель S6 (3), на приблизительно 1 мм перед концевой позицией “закрыто“

В случае настройки позиционных выключателей необходимо поступать следующим образом:

- прибор переустановить в положение “открыто“ и отверткой, находящейся в канавке кулачка (4) или (5) вращать кулачком в направлении хода часовой стрелки до выключателя микровыключателя (1) или (2)
- прибор переустановить в положение “закрыто“ и отверткой, находящейся в канавке кулачка (6) вращать кулачком против направления хода часовой стрелки до выключателя микровыключателя (3)
- проверить установку позиционных выключателей и в случае несоблюдения назначенных позиций, способ установки необходимо повторить

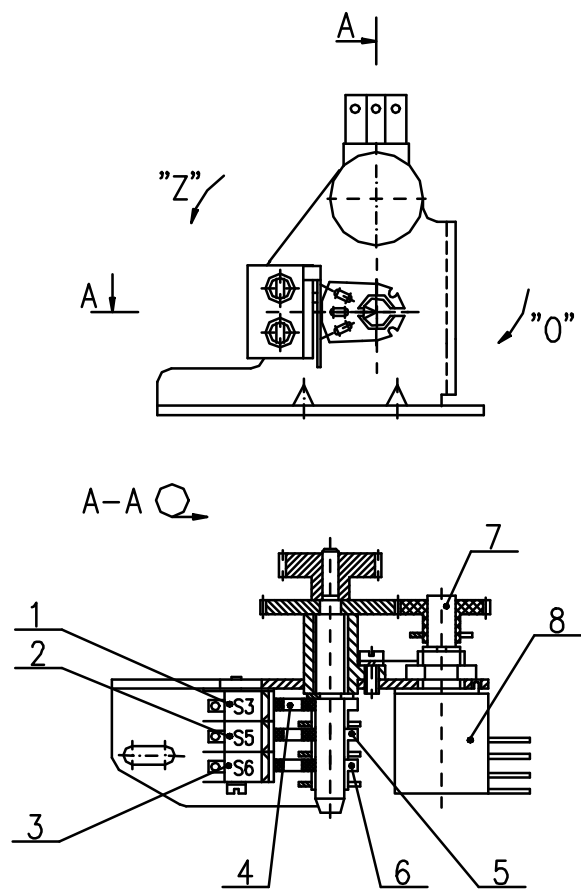


Рис.5

3.3 Настройка датчика сопротивления

В приборе **ST датчик сопротивления** использован в качестве указателя положения на расстоянии; у прибора **STR с регулятором** в качестве обратной связи в регулятор положения.

Установка заключается в установке величины сопротивления датчика в определенной крайней позиции прибора.

Примечание:

1. В типе прибора с двойным датчиком сопротивления устанавливается величина сопротивления только на одной ветви, поскольку обе секции датчика механически соединены.
2. В случае, если прибор не используется в полном интервале, приведенном на заводской табличке, величина сопротивления в крайнем положении “открыто” пропорционально понизится.
3. У прибора **SPR в исполнении с регулятором** употреблен омический датчик с величиной сопротивления 2000Ω. В прочих случаях, при выведенной ветви сопротивления на клеммную колодку, использован омический датчик с величиной согласно спецификации заказчика.

Последовательность при установке следующая:

- Освободите укрепляющие винты (9) фиксатора датчика и высуньте датчик из зацепления.
- Измерительный прибор для измерения сопротивления подключите на клеммы 71; 73 клеммной колодки прибора SP; или на клеммы 6 и 7 регулятора для исполнения прибора SPR с регулятором.
- Прибор переставте в положение “закрыто” (маховиком или местным управлением вплоть до включения соответствующего концевого выключателя S2 или S4).
- Поворачивайте шестерню датчика до тех пор пока на измерительном приборе не измерите величину сопротивления $\leq 5\%$ номинальной величины сопротивления датчика (для исполнения SP), или 3-7% номинальной величины сопротивления датчика для прибора с SPR с регулятором, или с EPV, т.е. с датчиком сопротивления с преобразователем РТК1.
- В этом положении засуньте датчик в зацепление с приводным колесом и затяните укрепляющие винты на фиксаторе датчика.
- Отключите измерительный прибор от клеммной колодки.

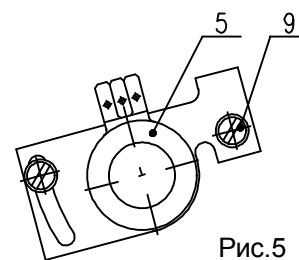


Рис.5

На заводе-изготовителе датчик (8), рис.1, настроен:

- при исполнении прибора на самостоятельные ходы таким образом, чтобы на измеряемых клеммах 71 и 73 в конечном положении “закрыто” было равно или меньше 5% общей величины сопротивления датчика и в положении “открыто” – равно или больше 93% общей величины сопротивления датчика
- при исполнении прибора на сопряженные ходы таким образом, чтобы на измеряемых клеммах 71 и 73 в конечном положении “закрыто” было равно или меньше 5% общей величины сопротивления датчика и в положении “открыто” – равно или больше 85% общей величины сопротивления датчика

В случае надобности настройки датчика следует поступать следующим образом:

- прибор настроить в положение “закрыто”
- отверткой, находящейся в дорожке валика датчика (8) вращать до достижения на измеряемых клеммах 71 и 73 в положении “закрыто” величины сопротивления 5% от общей величины сопротивления датчика
- величина сопротивления датчика в положении “открыто” обеспечивается передаточным прибором

3.4 Установка электронного датчика положения (EPV-датчика сопротивления с преобразователем РТК1)

EPV - 2-проводниковое включение (рис.6)

Датчик сопротивления с преобразователем РТК1 в заводе-производителе установлен так, что выходной токовой сигнал, измеряемый на клеммах 81-82 (схема включения Z23) равняется:

- в положении "открыто".....20 мА
- в положении "закрыто".....4 мА

В случае необходимости повторной установки преобразователя поступайте следующим образом:

Установка EPV:

- прибор переставте в положение "закрыто" и выключите питание преобразователя.
- Установите датчик сопротивления на основании инструкций в предыдущей главе так, что величину сопротивления измеряйте на клеммах X-Y (рис.6). (употреблен датчик с сопротивлением 100Ω)
- Включите питание преобразователя.
- Поворачиванием устанавливающего триммера ZERO (рис.6) установите величину выходного сигнала тока, измеряемого на клеммах 81-82, на величину 4 мА.
- прибор переставте в положение "открыто".
- Поворачиванием устанавливающего триммера GAIN (рис.6) установите величину выходного сигнала тока, измеряемого на клеммах 81-82, на величину 20 мА.
- Проконтролируйте выходной сигнал из преобразователя в обоих крайних положениях и в случае необходимости повторите установку.

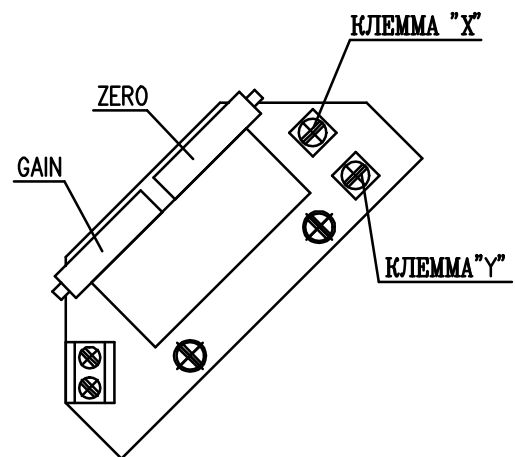


Рис. 6

Примечание:

Величину выходного сигнала 4-20 мА можно установить при величине 75-100% хода, приведенного на заводской табличке прибора. При величине меньше, чем 75% величина выходного сигнала пропорционально уменьшается.

EPV - 3-проводниковое включение (рис.7)

Датчик сопротивления с преобразователем РТК1 в заводе-производителе установлен так, что выходной токовой сигнал, измеряемый на клеммах 81-82 (схема включения Z260 – с источником или Z267 – без источника питания) равняется:

- в положении "открыто".....20 мА или 5 мА
- в положении "закрыто".....0 мА или 4 мА

согласно по спецификации преобразователя.

В случае необходимости повторной установки преобразователя поступайте следующим образом:

Установка EPV:

- Прибор переставте в положение "закрыто" и выключите питание преобразователя.
- Установите датчик сопротивления на основании инструкций в предыдущей главе так, что величину сопротивления измеряйте на клеммах X-Y (рис.7). (употреблен датчик с сопротивлением 2000Ω или 100Ω)
- Включите питание преобразователя.
- Поворачиванием устанавливающего триммера ZERO (рис.7) установите величину выходного сигнала тока, измеряемого на клеммах 81-82, на величину 0 мА или 4 мА.

- Прибор переставте в положение “открыто”.
- Поворачиванием устанавливающего триммера GAIN (рис.7) установите величину выходного сигнала тока, измеряемого на клеммах 81-82, на величину 20 мА или 5 мА.
- Проконтролируйте выходной сигнал из преобразователя в обоих крайних положениях и в случае необходимости повторите установку.

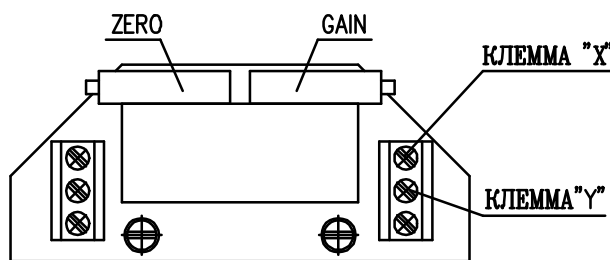


Рис. 7

Примечание:

Величину выходного сигнала (0-20мА, 4-20 мА или 0-5 мА согласно спецификации) можно установить при величине 85-100% хода, приведенного на заводской табличке прибора. При величине меньше, чем 85% величина выходного сигнала пропорционально уменьшается.

3.5 Настройка емкостного датчика СРТ1/А

Настоящий параграф действителен только по отношению к приборам, оснащенным емкостным датчиком по положению. Настройка производится при номинальном питательном напряжении прибора (230 В / 50Гц или 24 В / 50Гц) и при температуре окружающей среды 20°C ±5°C. До настройки емкостного датчика необходимо настроить позиционные выключатели.

Емкостный датчик служит после своего монтажа в прибор в качестве датчика по положению прибора с унифицированным выходным сигналом от 4 мА до 20мА (или от 20 мА до 4 мА).

Отдельные исполнения прибора с вмонтированным емкостным датчиком можно специфицировать:

- исполнение без источника питания
- исполнение с источником питания (встроенным в приборе)

Настройка емкостного датчика без источника питания

Прибор с датчиком СРТ1/А с завода-изготовителя подключен по схемам подключения, вклеенных в верхний кожух прибора.

Емкостный датчик СРТ1/А настроен на фиксированный выходной ход прибора в соответствии с заказом и выведен на надлежащие клеммы клеммной колодки. После механического соединения прибора с арматурой необходимо проверить по Инструкции по монтажу настройку конечных положений или произвести их новую настройку. До электрического испытания емкостного датчика необходимо проверить источник питания пользователя после присоединения к клеммам клеммной колодки прибора.

- 1 – емкостный датчик
- 2 – подстроечный триммер
- 3 – накладка
- 4 - винт накладки

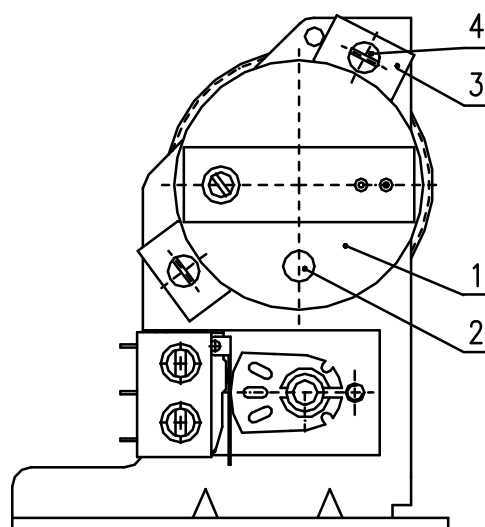


Рис. 8

При контроле источника питания необходимо поступать следующим образом:

- отсоединить емкостный датчик, вытянув один провод из панели подключения
- измерить напряжение на клеммах прибора, к которым подсоединенный датчик цифровым вольтметром с вводным сопротивлением мин. 1 МΩ; измеренное напряжение должно находиться в дияпазоне от 18 В (DC) до 28 В (DC); ни в коем случае оно не может быть

выше 30 В (DC) (превышение указанной величины может вести к стабильному повреждению емкостного датчика)

- после окончания измерения питания напряжения вернем провод в панель подключения

При контроле или настройке выходного сигнала от 4 мА до 20 мА (4 мА - "закрыто", 20 мА - "открыто") необходимо поступать следующим образом:

- в серию с датчиком (полюс "-", клемма 82) подключить милиамперметр класса точности 0,5 (напр. цифровой) с нагрузочным сопротивлением ниже 500 Ω)
- переустановить прибор в положение "закрыто", величина сигнала при этом должна падать
- проверить величину сигнала для положения "закрыто" (4 мА + 0,2 мА)
- подстроить сигнал 4 мА, для осуществления чего нужно после освобождения крепежных винтов накладок датчика (рис.8) вращать датчиком до достижения требуемой величины, т.е. 4 мА + 0,2 мА; крепежные винты снова подтянуть
- прибор переустановить в положение "открыто", величина сигнала при этом должна подниматься
- проверить величину сигнала для положения "открыто" (20 мА \pm 0,1 мА)
- подстроить сигнал 20 мА, для чего нужно после снятия резиновой крышки с лобовой части датчика вращать триммером до достижения требуемой величины, т.е. 20 мА
- повторно произвести контроль выходного сигнала в положении "закрыто" и затем "открыто"
- таким образом повторно поступать до достижения изменения с 4 мА на 20 мА с погрешностью меньше 0,5%
- защитную резиновую крышку, покрытую силиконовой замазкой, снова насадить на датчик
- отсоединить милиамперметр, подтянуть винты и зафиксировать капательным лаком

При настройке емкостного датчика с обратной величиной выходного сигнала от 20 мА до 4 мА (20 мА - "закрыто", 4 мА - "открыто") нужно поступать следующим образом:

- в серию с датчиком (полюс "-", клемма 82) подключить милиамперметр класса точности 0,5 (напр. цифровой) с нагрузочным сопротивлением ниже 500 Ω)
- освободить крепежные винты накладок датчика и датчиком вращать таким образом, чтобы величина выходного сигнала при переустановке прибора в положение "открыто" падала
- переустановить прибор в положение "открыто", величина сигнала при этом должна падать
- подстроить сигнал 4 мА, для осуществления чего нужно вращать датчиком до достижения требуемой величины, т.е. 4 мА + 0,2 мА; крепежные винты накладок снова подтянуть
- прибор переустановить в положение "закрыто", величина сигнала при этом должна подниматься
- проверить величину сигнала для положения "закрыто" (20 мА \pm 0,1 мА)
- подстроить сигнал 20 мА, для чего нужно после снятия резиновой крышки с лобовой части датчика вращать триммером до достижения требуемой величины, т.е. 20 мА \pm 0,1 мА
- повторно произвести контроль выходного сигнала в положении "открыто" и затем "закрыто"
- таким образом повторно поступать до достижения изменения с 20 мА на 4 мА с погрешностью меньше 0,5%
- защитную резиновую крышку, покрытую силиконовой замазкой, снова насадить на датчик
- отсоединить милиамперметр, подтянуть винты и зафиксировать капательным лаком

Настройка емкостного датчика с источником питания

Прибор с датчиком СРТ1/А с завода-изготовителя подключен по схемам подключения, наклеенных в верхний кожух прибора.

Емкостный датчик СРТ1/А настроен на фиксированный выходной ход прибора в соответствии с заказом и выведен на надлежащие клеммы клеммной колодки. После механического соединения прибора с арматурой необходимо проверить по Инструкции по монтажу настройку концевых положений или произвести их новую настройку. После электрического испытания емкостного датчика и до электрического испытания емкостного датчика необходимо произвести контроль питающего напряжения.

Контроль питающего напряжения:

230 В (АС) $\pm 10\%$ или 24 В (АС) $\pm 10\%$ по типовой табличке прибора.

При контроле или настройке выходного сигнала от 4 мА до 20 мА (4 мА - "закрыто", 20 мА "открыто") нужно поступать следующим образом:

- к выведенным клеммам 81 – 82 подсоединить милиамперметр класса точности 0,5 (напр. цифровой) с нагрузочным сопротивлением ниже 500 Ω
- дальше поступать тем же образом, как при контроле или настройке выходного сигнала от 4 мА до 20 мА

При настройке емкостного датчика с обратной величиной выходного сигнала от 20 мА до 4 мА (20 мА - "закрыто", 4 мА "открыто") нужно поступать следующим образом:

- к выведенным клеммам 81 – 82 подсоединить милиамперметр класса точности 0,5 (напр. цифровой) с нагрузочным сопротивлением ниже 500 Ω
- дальше поступать тем же образом, как при контроле или настройке выходного сигнала от 20 мА до 4 мА

Предупреждение:

Пользователь должен обеспечить присоединение 2-проводниковой цепи емкостного датчика к электрической земле последующего регулятора, компьютера итп. Присоединение можно произвести только в одном месте в любой части цепи мимо прибора.

Установка регулятора

Микропроцессорная единица регулятора прямо в заводе – производителе запрограммирована на параметры, приведенные в таблице №2 (примечание 2).

Установка регулятора осуществляется с помощью кнопок и светодиод. Перед установкой регулятора должны быть настроены позиционные и моментные выключатели, а также датчик положения. Прибор должен быть установлен в междуположение (позиционные и моментные выключатели не скреплены)

Размещение устанавливаемых и сигнализирующих элементов на доске регулятора REGADA находится на рис.9:

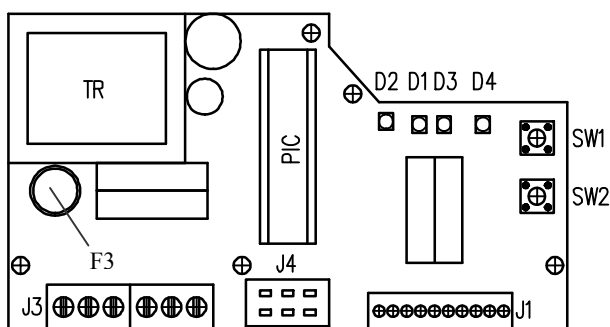


Рис.9

Кнопка SW1	пускает в ход стандартные программы и позволяет поворачивать страницы в меню установки
Кнопка SW 2	устанавливает параметры в избранном меню
Диод D1	сигнализирует питание регулятора
Диод D2	сигнализирует ход прибора в направлении «ОТКРЫВАЕТ»(зеленый) – «ЗАКРЫВАЕТ»(красный)
Диод D3	(желтый свет) количеством мигающих кодов сигнализирует избранное меню установки
Диод D4	(красный свет) количеством мигающих кодов сигнализирует устанавливаемый или установленный параметр регулятора из выбранного меню.

Таблица № 2

Диод D3 (желтый) Количество мигнутий	Устанавливаемое меню	Диод D4(красный) количество мигнутий	Устанавливаемый параметр
1 мигнутие	Управляющий сигнал	1 мигнутие	0 – 20 мА
		2 мигнутия	4 - 20 мА (*) (**)
		3 мигнутия	0 – 10 В, пост.ток
2 мигнутия	Ответ на сигнал SYS-TEST	1 мигнутие	прибор на сигнал SYS откроется
		2 мигнутия	прибор на сигнал SYS закроется
		3 мигнутия	прибор на SYS сигнал остановится (*)
3 мигнутия	Зеркальное изображен (восходящая/падающа я) характеристика	1 мигнутие	прибор ЗАКРЫВАЕТ при повышении сигнала управления
		2 мигнутия	прибор ОТКРЫВАЕТ при повышении сигнала управления (*)
4 мигнутия	Нечувствительность регулятора	1 – 10 мигнутий	1-10% нечувствительность регулятора (установка изготовителем 3% (*))
5 мигнутий	Способ регулирования	1 мигнутие	Узкая на момент
		2 мигнутия	Узкая на положение (*)
		3 мигнутия	Широкая на момент
		4 мигнутия	Широкая на положение
Примечание:			
1. Регулятор при автоматической калибрации установит тип обратной связи – сопротивление/ток			
2. (*) – параметры, установленные заводом-изготовителем, пока заказчик не требует другую установку			
3. (**) – входной сигнал 4 мА – положение «закрыто» 20мА – положение «открыто»			

Основная установка регулятора (программный RESET регулятора) – в случае появления проблем при установке параметров можно одновременным нажатием **SW1** и **SW2** и потом включением питания осуществить основную установку. Кнопки нужно нажимать до тех пор пока не начнет мигать желтый сигнал светодиода.

Последовательность перестановки регулятора:

- Прибор установите в междуположение.
- **Инициализирующая стандартная программа** пускается при включенном регуляторе, нулевой регулирующей ошибке и коротком нажатии кнопки **SW1**, на приблизительно 2 сек. (т.е. на время пока не начнет гореть диод **D3**). После нажатия кнопки появится некоторое из предварительно выбранных меню (обычно управляющий сигнал), что изобразится как повторное одно мигнутие на диоде **D3** и предварительно выбранный параметр (обычно управляющий сигнал 4-20 мА), что изобразится как повторные два мигнутия на диоде **D4**. После этого можно переставлять требуемые параметры регулятора на основании таблицы №2:
- коротким нажатием кнопки **SW1** просматривать меню, что изображается количеством мигнутий диода **D3**
- коротким нажатием кнопки **SW2** устанавливать параметры, изображаемые количеством мигнутий диода **D4**

После перестановки параметров на основании требования пользователя переключите с помощью кнопки **SW1** нажатием приблизительно на 2 сек. (т.е. на время пока не начнет гореть диод **D3**) регулятор в положение **автоматическая калибровка**. Во время этого процесса регулятор осуществит контроль передатчика обратной связи и смысл поворачивания,

переставит прибор в положение открыто и закрыто, осуществит измерение инерционных масс в направлении «ОТКРЫТО» и «ЗАКРЫТО» и поместит установленные параметры в EEPROM память. В том случае, если во время инициализирования появится ошибка (напр. в включении или установке) будет процесс инициализирования прерван и регулятор через диода **D4** известит о виде неисправности. В противоположном случае регулятор перейдет в **регулирующий режим**.

Сигнализация ошибок регулятором с помощью диода **D4** при инициализировании:

- 4 мигнутия – ошибочное включение моментных выключателей
- 5 мигнутий – ошибочное включение датчика обратной связи
- 8 мигнутий – плохое направление поворота электропривода или включенный наоборот датчик обратной связи

3.6 Эксплуатирование

Управление вручную

В случае необходимости употребления управления вручную (настройка, контроль функции, прекращение подачи электроэнергии и под.) поступайте по следующей инструкции

- выключите питающее напряжение прибора
- поверните кнопкой расцепления передачи о 90° (рис. 9, стрелка на кнопке показывает на символ руки), передача расцепляется
- арматуру установте в избранное положение

- а) у прибора с управлением вручную - нажатием и вращением рукоятки на верхнем кожухе прибора. Вращением рукоятки против часовой стрелки, арматура вращается в положение открыто. После перестановки арматуры в избранное положение верните кнопку расцепления передачи в положение эксплуатации с электродвигателем, тем передача расцепляется¹⁾. Рукоятку выдвините в прежнее положение.

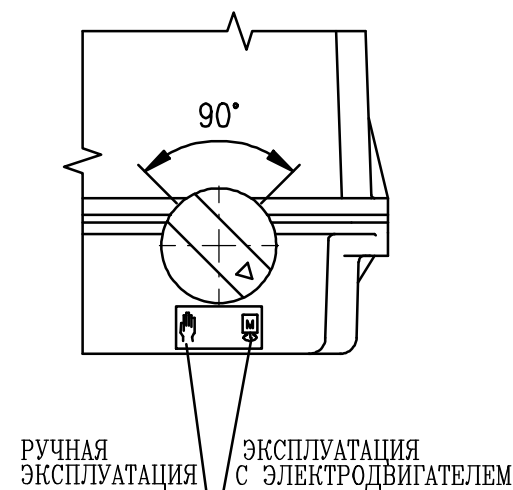


Рис. 9

- б) у прибора без управления вручную и с расцеплением передачи - при помощи вилкообразного ключа.

Отнимте верхний кожух, вилкообразный ключ установте на 6-гранный вал ручного управления. Вращением ключа против часовой стрелки арматура вращается в положение открыто. После перестановки арматуры в избранное положение верните кнопку расцепления передачи в положение эксплуатация с электродвигателем¹⁾ и прибор накройте кожухом.

Примечание

¹⁾ В случае, если после возврата кнопки расцепления передачи в положение эксплуатация с электродвигателем не явится включение передачи, надо повернуть рукояткой или вилкообразным ключом, чтобы зубчатые кольца зацепились.

При управлении прибора вручную не доходит к расстройке концевых позиций и датчика.

Через 50-часов эксплуатации после введения прибора в ход необходимо проверить затяжку крепежных винтов.

Винт и гайка прямолинейного адаптера смазаны жиром GLEIT-μ. - HP 520M Коробка передач и передачи управляемых элементов смазаны жиром GLEIT - μ - HF 401/0. Через год после введения в эксплуатацию желательно проверить главным образом смазку винта и гайки, или же дополнить смазку. Если прибор вводится в ход нерегулярно, проверку необходимо

производить каждые два года и смазку осуществлять смотря на влияние предельной рабочей температуры или высокой нагрузки.

Винт нужно смазывать в положении “закрыто” после снятия защитной манжеты из адаптера. Зубчатые колеса управляемых элементов доступны после снятия верхнего кожуха. Смазку зубчатого зацепления силовых передач можно производить после снятия панели с управляющими элементами. После этого необходимо прибор снова настроить. Упорный подшипник и остальные части прямолинейного адаптера нет надобности смазывать.

Прибор для автоматического регулирования СТ 0.1		Номер заказа											
		498.	х	-	х	х	х	х	х	/	х	х	
Добавочное оснащение	A	2 добавочных позиционных выключ. S5, S6 - схема включения Z21										0	0
	B	без теплового сопротивления - схема включения Z33										0	1
		A+B										0	2
	C	нагревательное сопротивление, без термического выключателя - схема включения Z33										0	3
		A+C										0	4
	D	Управление вручную без перманентной готовности ⁶¹⁾										0	5
		A+D										0	6
		B+D										0	7
		A+B+D										0	8
		C+D										0	9
		A+C+D										1	0
	H	Золоченые контакты микровыключателей S5, S6 - тип DB3 ⁶²⁾										4	0
J	Золоченые контакты микровыключателей S1, S2, S3, S5, S6 - тип DB3 – с трехфазным электродвигателем										4	5	

Примечания:

- 1) Умеренной (У), в том числе и теплой умеренной (ТпУ), теплой сухой умеренной (ТпСУ), мягкой теплой сухой (МТпС), экстремальной теплой сухой (ЭТпС).
- 3) Тропической (Т)- для сухих и влажных тропических климатов (МТпС, ЭТпС, ТпПр, ТпВ, ТпВР), в том числе и теплой умеренной и теплой сухой умеренной (ТпУ, ТпСУ).
- 4) Морской (М/ТМ) – холодной, умеренной и тропической морской (ХлМ, УМ, ТМ)
- 11) По договоренности с производителем (изготовление с коннектором только до -40° С).
- 12) Скорость повысится в 1,2 раза и сила уменьшится в 1,2 раза.
- 13) Другое питающее напряжение (напр. 110 В АС) по договоренности с производителем.
- 14) Для исполнения с добавочными позиционными выключателями невозможно специфицировать двойной датчик (Z32)
- 15) Схема Z257d в силе для исполнения со схемами Z78b+Z245a .
- 20) Прибор ST 0.1 после соединения со свободным регулятором можно использовать как регулирующий прибор, причем для этого прибора, действительный режим эксплуатации и производственные параметры как при исполнении с встроенным регулятором.
- 22) Перенастройка выключающего усилия не возможна.
- 30) Серийным включением позиционного выключателя S3 перед выключатель усилия S1 (открыто) прибор будет настроен на односиловое выключение (выключатель S1 выполняет потом только функцию защиты)
- 31) У прибора без датчика можно установить ход в интервале 0 - макс. ход.
- 32) У сопряженных ходов с датчиком , величина сопротивления в положении „О“ в диапазоне 85-100% макс. величины.
- 41) Другие омические данные датчиков (напр. 200; 500; 1000 Ω и под.) по договоренности с производителем.
- 52) Резьбу и подъем в муфте надо обозначить в заказе!
- 53) Только для выключающего усилия макс. 3 600 Н !
- 61) Прибор управляется при помощи ручного колеса после отнятия крышки на верхнем кожухе.
- 62) Стандартное оснащение микровыключателей со серебряными контактами, тип DB6;
 - с однофазным электродвигателем и питающим напряжением 220/230 В АС, микровыключатели S1, S2, S3 всегда серебряные, поскольку они включены в цепи электродвигателя с напряжением 220/230 В АС.
 - с трехфазным электродвигателем и питающим напряжением 3x380/3x400 В АС, микровыключатели S1, S2, S3 при обозначении прибора в номере заказа без кода на 6 и 7 местах и при обозначении в номере заказа кодом .../40, будут серебряные.

ПРОДОЛЖЕНИЕ>>>>>>>>

Прибор для автоматического регулирования прямоходный ST 0.1- исполнение с регулятором										Номер заказа																																																																										
										498	.	x	-	x	x	x	x	x	/	x	x																																																															
Изготовление для среды	умеренной (У) ¹⁾	с температурами	-25°C до + 55°C	Степень защиты	IP 65	Обратная связь	Омическая ⁴³⁾	A																																																																												
							Токовая ⁴⁴⁾	C																																																																												
	тропической (Т) ³⁾		-25°C до + 55°C		IP 67		Омическая ⁴³⁾	B																																																																												
							Токовая ⁴⁴⁾	D																																																																												
								Омическая ⁴³⁾	G																																																																											
								Токовая ⁴⁴⁾	J																																																																											
Электрическое присоединение	На клеммную колодку	DC	Частота 50 или 60 ¹²⁾ [Гц]	Питающие напряж. ¹³⁾ [В AC]	24	Схема включения	Z408		A																																																																											
							Z237,Z242		0																																																																											
							Z327,Z394		3																																																																											
	На коннектор ¹¹⁾	DC	Частота 50 или 60 ¹²⁾ [Гц]	Питающие напряж. ¹³⁾ [В AC]	24		Z408		C																																																																											
							Z237,Z242		5																																																																											
							Z327,Z394		8																																																																											
Рабочий режим	S4 25%, 90 ÷ 1200 ц/час	Макс. нагрузочная сила [Н]	Выключающая сила [Н] ²²⁾	3600	Скорость управления [мм/мин]	10	15	Электродвигатель [Вт] – 24 В AC/DC	20	A																																																																										
											2600	4600	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40																																					
																																																3200	5800	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40
											5000	7200	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40	10	16	25	32	40																																					

ПРОДОЛЖЕНИЕ>>>>>>>

Прибор для автоматического регулирования прямоходный ST 0.1- исполнение с регулятором		Номер заказа											
		498	.	x	-	x	x	x	x	x	/	x	x
Добавочное оснащение	A	2 добавочных позиционных выключ. S5, S6 - схема включения Z21										0	0
	B	без теплового сопротивления - схема включения Z33										0	1
		A+B										0	2
	C	нагревательное сопротивление, без термического выключателя - схема включения Z33										0	3
		A+C										0	4
	D	Управление вручную без перманентной готовности ⁶¹⁾										0	5
		A+D										0	6
		B+D										0	7
		A+B+D										0	8
		C+D										0	9
		A+C+D										1	0
	H	Золоченые контакты микровыключателей S5, S6 - тип DB3 ⁶³⁾										4	0

Примечания:

43) Обратная связь в регулятор осуществляется датчиком сопротивления 2000 Ω.

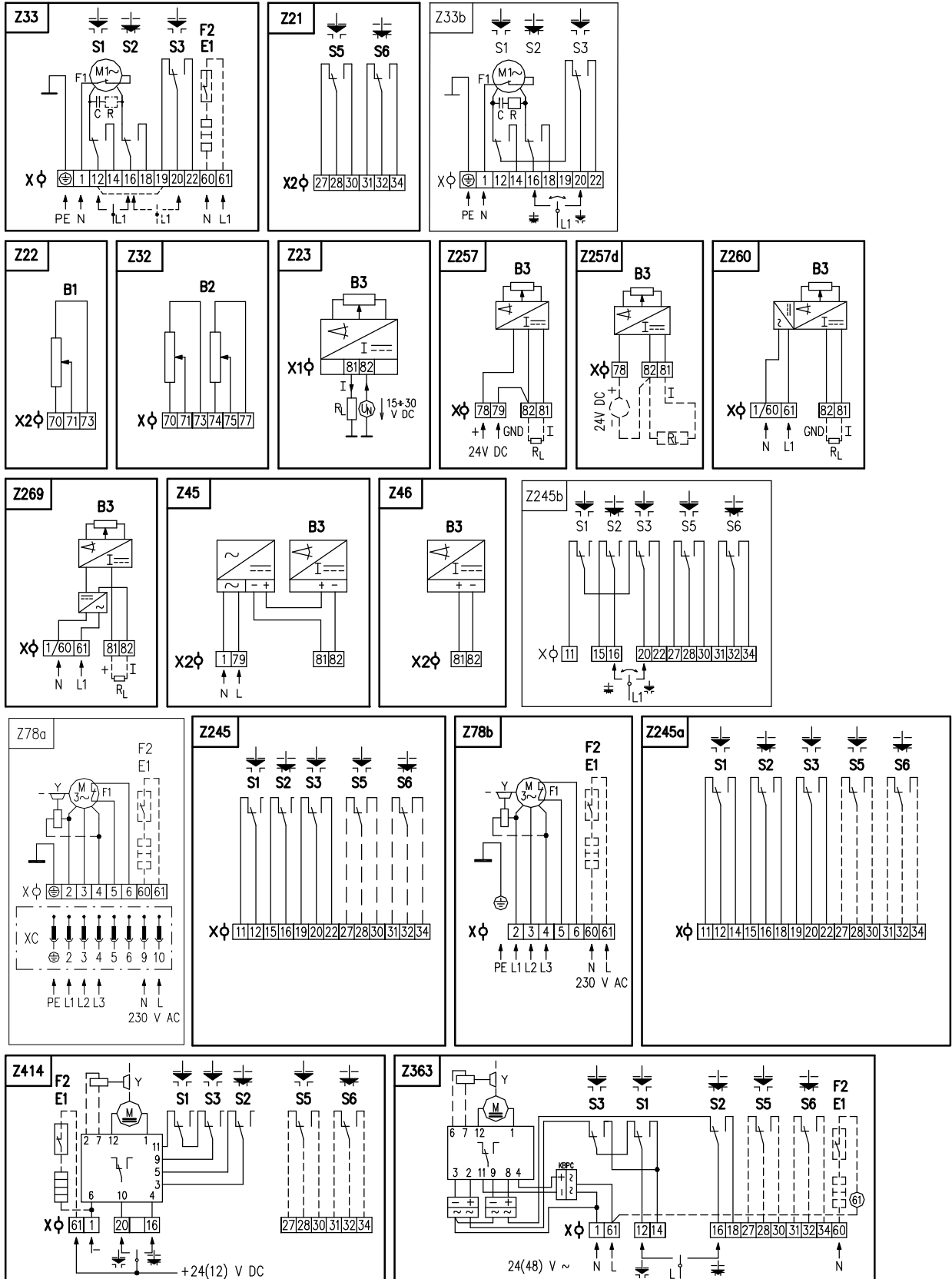
44) Обратная связь осуществляется емкостным датчиком (СРТ).

45) Для исполнений с регулятором с токовой обратной связью. В этом исполнении выходный сигнал гальванически неизолированный от входного сигнала.

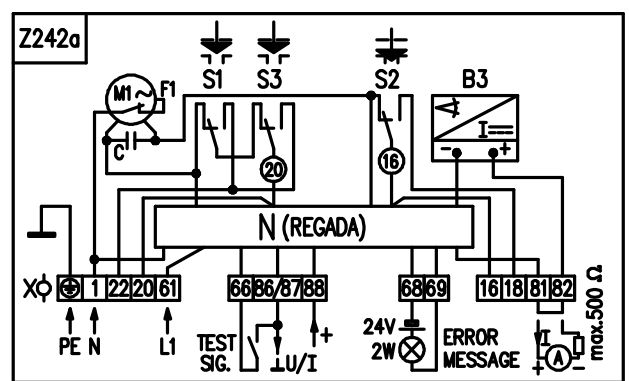
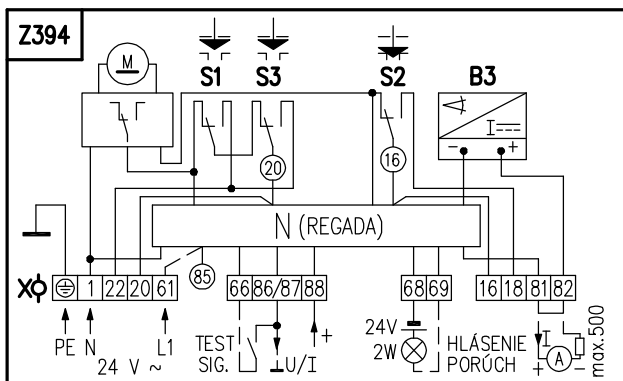
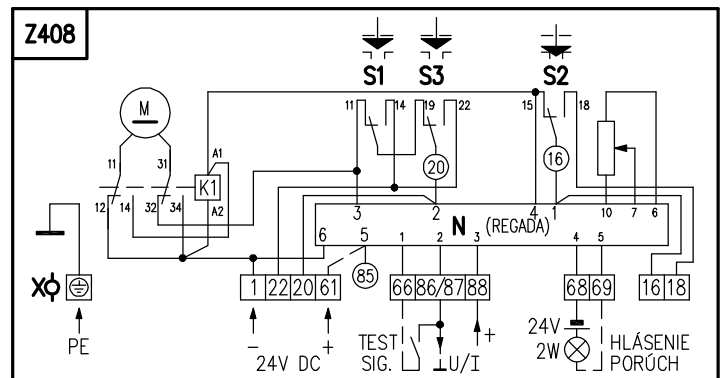
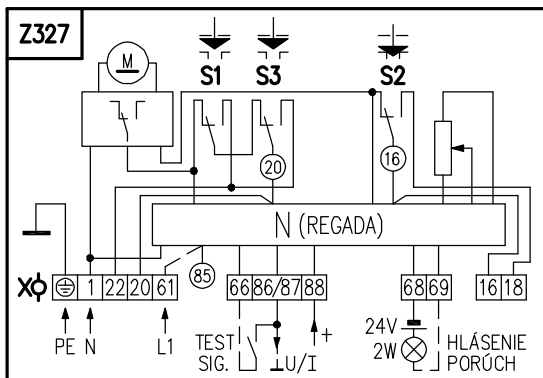
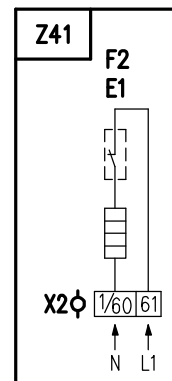
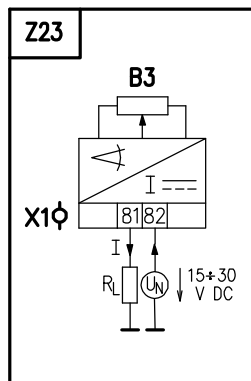
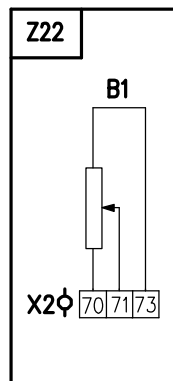
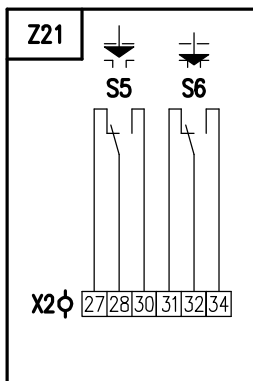
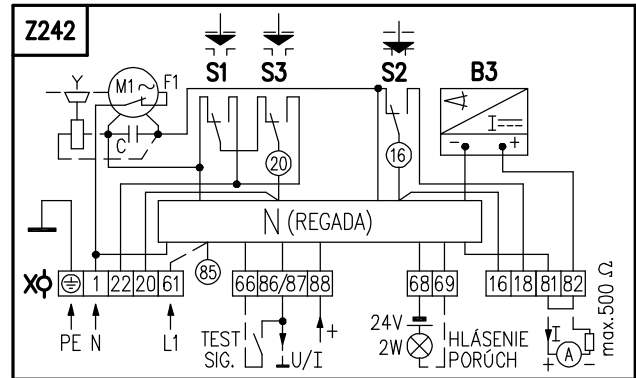
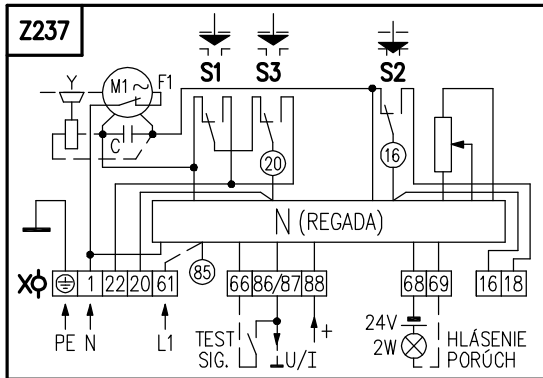
63) При однофазном исполнении 220/230 В, золоченые контакты только для микровыключателей S5, S6, микровыключатели S1, S2, S3 всегда серебряные, поскольку они включены в цепи электродвигателя с напряжением 220/230 В АС.
Стандартное оснащение микровыключателей со серебряными контактами, тип DB6

4.2 Электрические схемы присоединения

Схемы включения ЭП ST 0.1



Схемы включения ЭП STR 0.1



Легенда

Z 21	схема включения добавочных выключателей положения
Z 22	схема включения датчика сопротивления, простого
Z 23	схема включения 2-проводникового преобразователя
Z 32	схема включения датчика сопротивления, двойного
Z 33	схема включения ЭП с силовыми переключателями и выключателей положения
Z 33b	схема включения ЭП с силовыми переключателями и выключателей положения – одномоментное исполнение
Z41	схема включения нагрузочного сопротивления с термическим выключателем
Z 45	схема включения емкостного датчика (2-проводникового) с встроенным источником
Z 46	схема включения емкостного датчика (2 -проводниковый) без встроенного источника
Z78a, Z78b	схема включения ЭП с 3-фазным электродвиг.
Z237	схема включения регулятора положения с сопротивленной обратной связью
Z242	схема включения регулятора положения с токовой обратной связью
Z242a	схема включения регулятора положения с токовой обратной связью
Z245,Z245a	схема включения выключателей для трехфазного электродвигателя
Z245b	схема включения выключателей для трехфазного электродвигателя – односиловое исполнение
Z 257/Z257d	схема подключения электронного датчика положения - 3-провод. включение без источника
Z260	схема включения электронного датчика положения - 3-проводниковое включение с источником
Z269	схема включения электронного датчика положения - 2-провод. включ. с источником
Z327	схема включения ЭП STR 0.1 с сопротивленной обратной связью – 24 В AC
Z363	схема включения ЭП STR 0.1 с электродвиг.24 В AC
Z394	схема включения ЭП STR 0.1 с токовой обратной связью – 24 В AC
Z408	схема включения ЭП STR 0.1 с сопротивленной обратной связью – 24 В DC
Z414	схема включения ЭП STR 0.1 с электродвиг. 24 В DC
B1	датчик положения - сопротивления, простой
B2	датчик положения - сопротивления, двойной
B3	датчик положения с преобразователем и унифицированным выходным сигналом или же емкостный датчик положения
C	конденсатор
E1	нагревательное сопротивление
F1	тепловая защита
F2	термический выключатель теплового сопротивления
I	выходные сигналы тока /напряжения
M	электродвигатель
R	сопротивление осадительное
RL,	нагрузочное сопротивление
S1	силовой переключатель “открыто”
S2	силовой переключатель “закрыто”
S3	позиционный переключатель “открыто”
S5	добавочный позиционный переключатель “открыто”
S6	добавочный позиционный переключатель “закрыто”
X1, X2	...	клеммная колодка

Примечания:

1. В случае, если выходной сигнал емкостного датчика (схема включения Z242) не используется (незамкнутая цепь между зажимами 81 и 82), необходимо зажимы 81 и 82 переключить соединением. Если выходной сигнал емкостного датчика не используется, необходимо соединение устранить.
2. У приборов в исполнении с напряжением 24 В AC не требуется присоединить провод заземления PE.
3. В исполнение с регулятором, если воспользуемся обратной связью с емкостным датчиком СРТ; при применении выходного сигнала, этот сигнал гальванически не отделенный от входного сигнала.
4. В случае потребности гальванически изолированного выходного сигнала, необходимо использовать развязывающий элемент (не входит в состав поставки). Напр.: NMLSG.U07/B (производитель SAMO Automation s.r.o.). По договору, элемент может поставить производитель приборов.

Диаграмма работы концевых выключателей:

	ВЫВОЛЫ	РАБОЧИЙ ХОД	
		ОТКРЫТО	ЗАКРЫТО
S1	NC - COM	█	
	COM - NO		█
S2	NC - COM	█	
	COM - NO		█
S3	NC - COM	█	
	COM - NO		█
S5	NC - COM	█	
	COM - NO		█
S6	NC - COM	█	
	COM - NO		█



Контакт замкнут

Выключатели: S1, S2, S3, S5, S6:

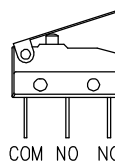
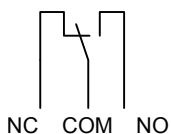


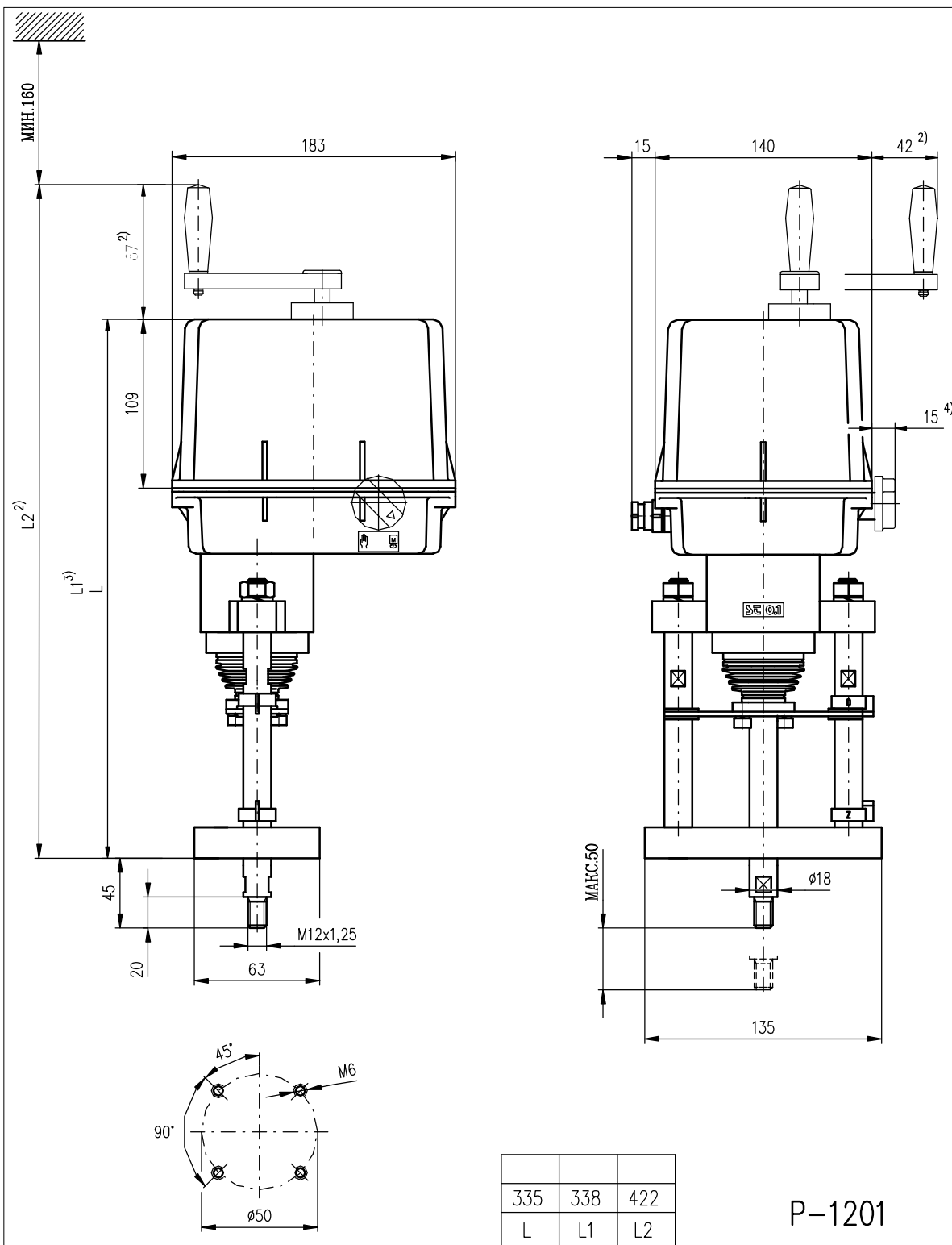
Диаграмма работы концевых выключателей по схеме Z245a:

	ВЫВОЛЫ	РАБОЧИЙ ХОД	
		ОТКРЫТО	ЗАКРЫТО
S1	11 - 12	█	
	12 - 14		█
S2	15 - 16	█	
	16 - 18		█
S3	19 - 20	█	
	20 - 22		█
S5	27 - 28	█	
	28 - 30		█
S6	31 - 32	█	
	32 - 34		█



Контакт замкнут

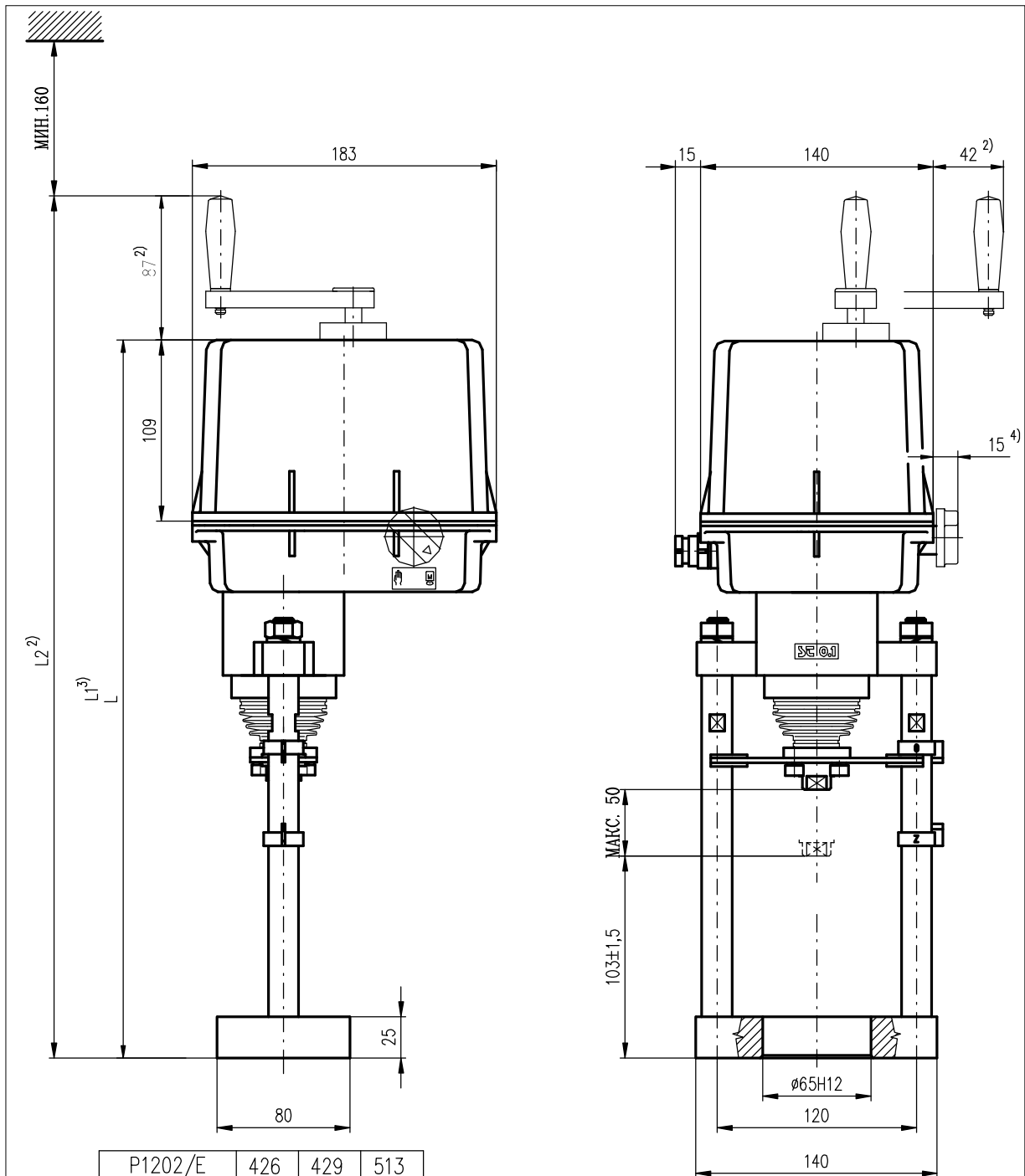
4.3 Эскизы по размерам и механические присоединения



P-1201

Примечание:

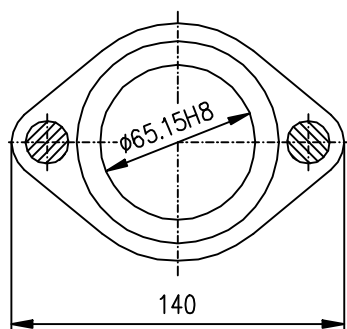
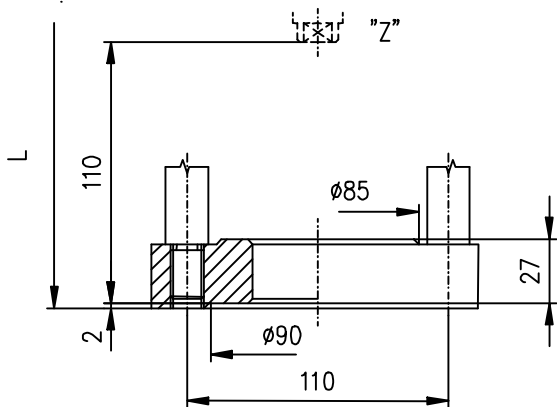
- 1) Вноситься для 24V AC ; Размер "L", "L1" и "L2" повышается о 8 мм
- 2) Вноситься для управления вручую с перманентной готовностью
- 3) Вноситься для управления вручую без перманентной готовности
- 4) Вноситься для управления вручую



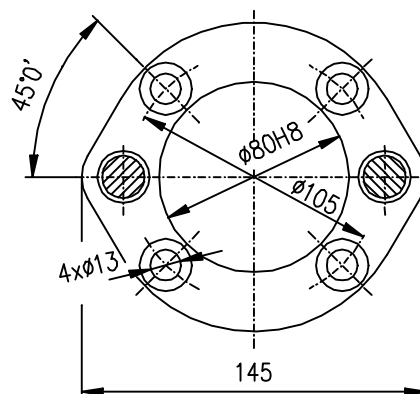
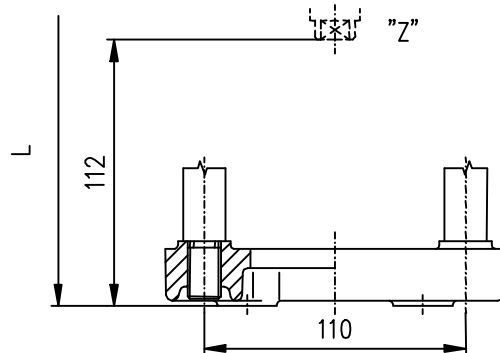
P-1202/A

Примечание:

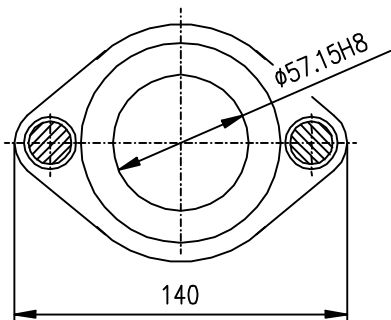
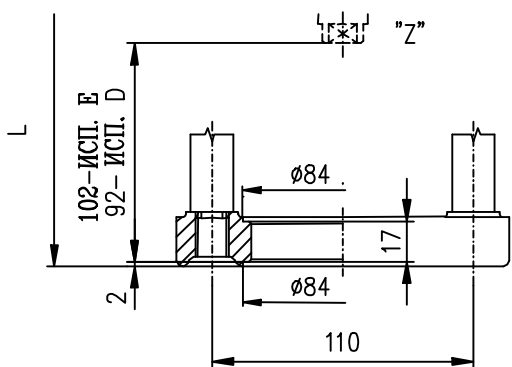
- 1) Вноситься для 24V AC ; Размер "L", "L1" и "L2" повышается о 8 мм
- 2) Вноситься для управления вручную с перманентной готовностью
- 3) Вноситься для управления вручную без перманентной готовности
- 4) Вноситься для управления вручную



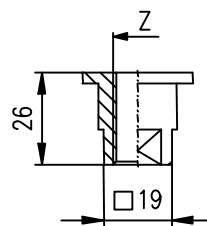
P-1202/B



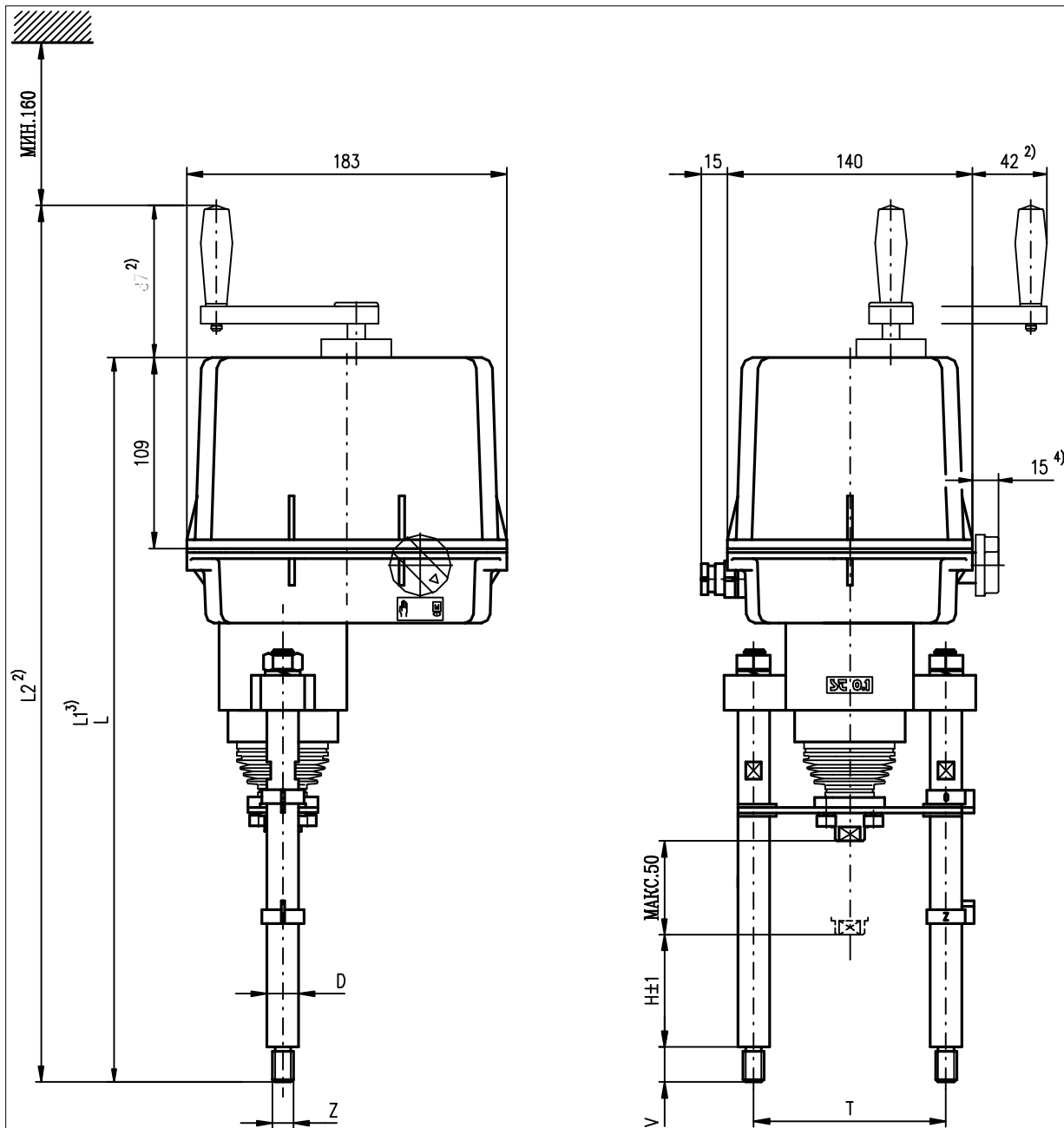
P-1202/C



P-1202/D, E



08	W 1/2"
07	W 3/8"
06	W 5/16"
05	M16x1,5-6H
04	M12x1,5-6H
03	M12-6H
02	M10x1,5-6H
01	M10x1-6H
Исп.	Z



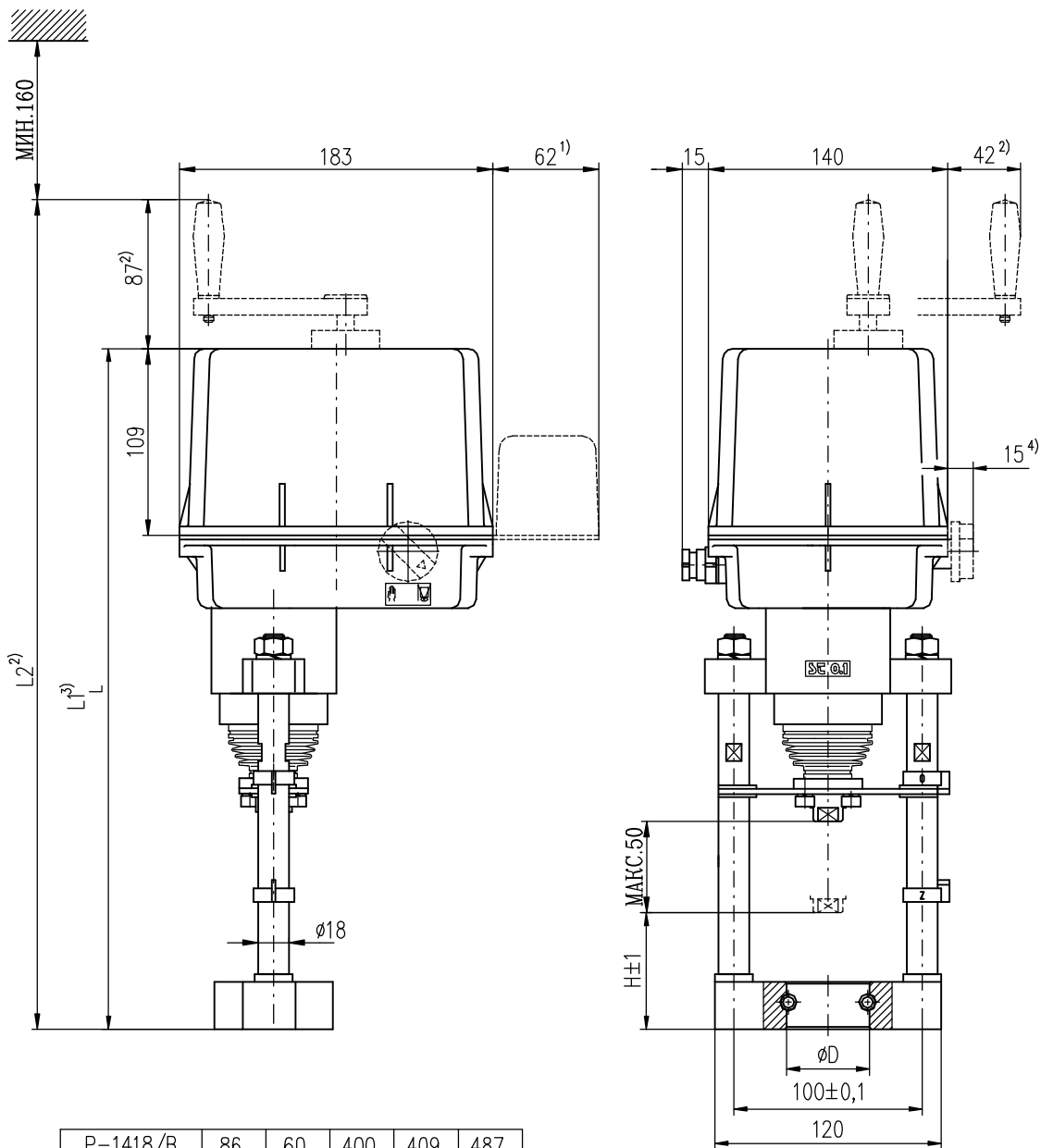
F	100	110	18	M16	16	448	451	535	
E	100	57	18	M16	16	395	398	482	
D	100	27	18	M16	16	365	368	452	
C	110	80	18	M12	32	434	437	521	С МАТИЧАМИ
B	110	42	18	M12	20	384	387	471	
A	110	127	18	M12	20	469	472	556	
Испол.	T	H	D	Z	V	L	L1	L2	Примечание

P-1203

Примечание:

- 1) Вноситься для 24V AC ; Размер "L", "L1" и "L2" повышается о 8 мм
- 2) Вноситься для управления вручую с перманентной готовностью
- 3) Вноситься для управления вручую без перманентной готовности
- 4) Вноситься для управления вручую

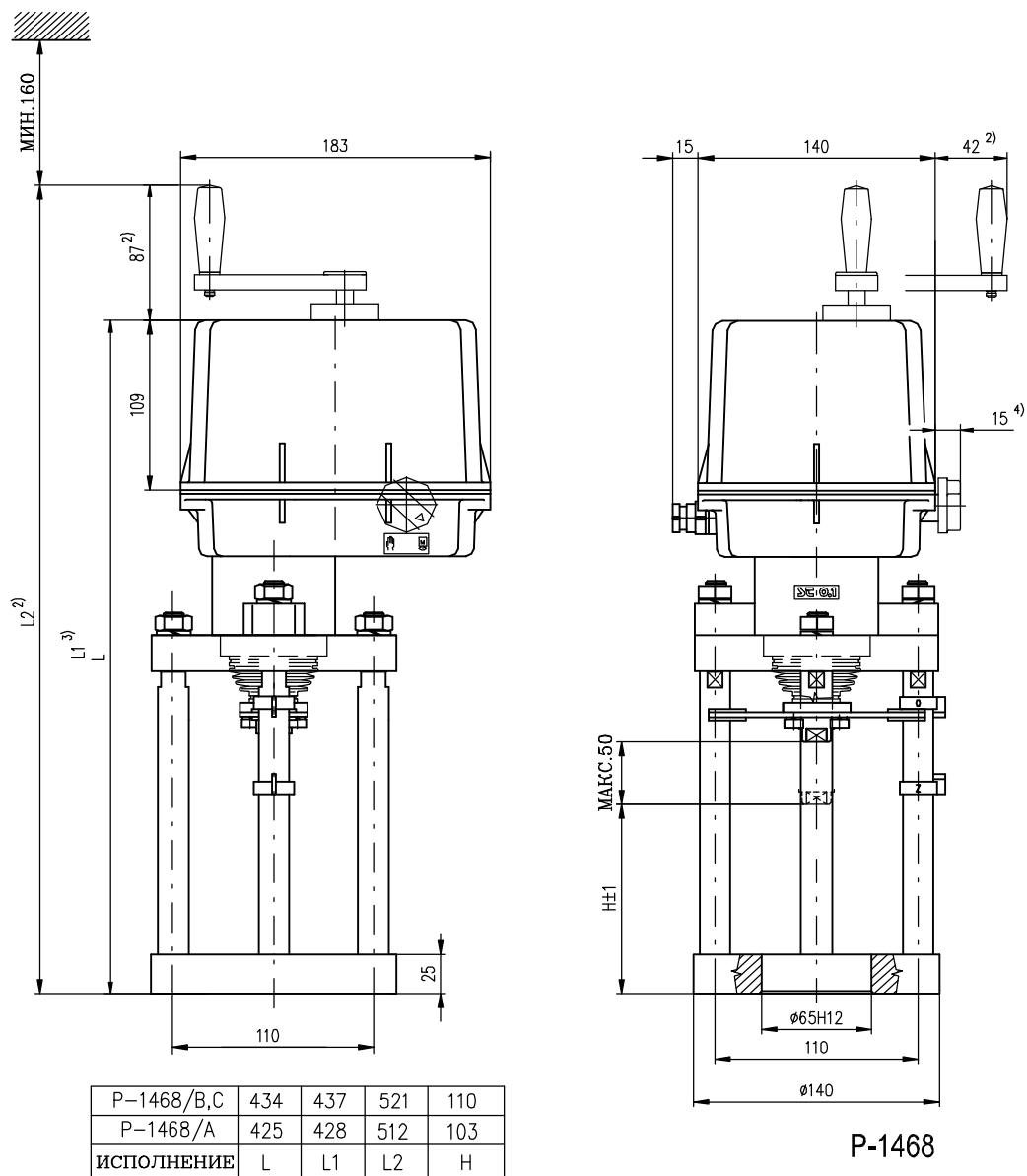
P-1418



P-1418/B	86	60	400	409	487
P-1418/A	59	38	373	376	460
Исполнение	H	D	L	L1	L2

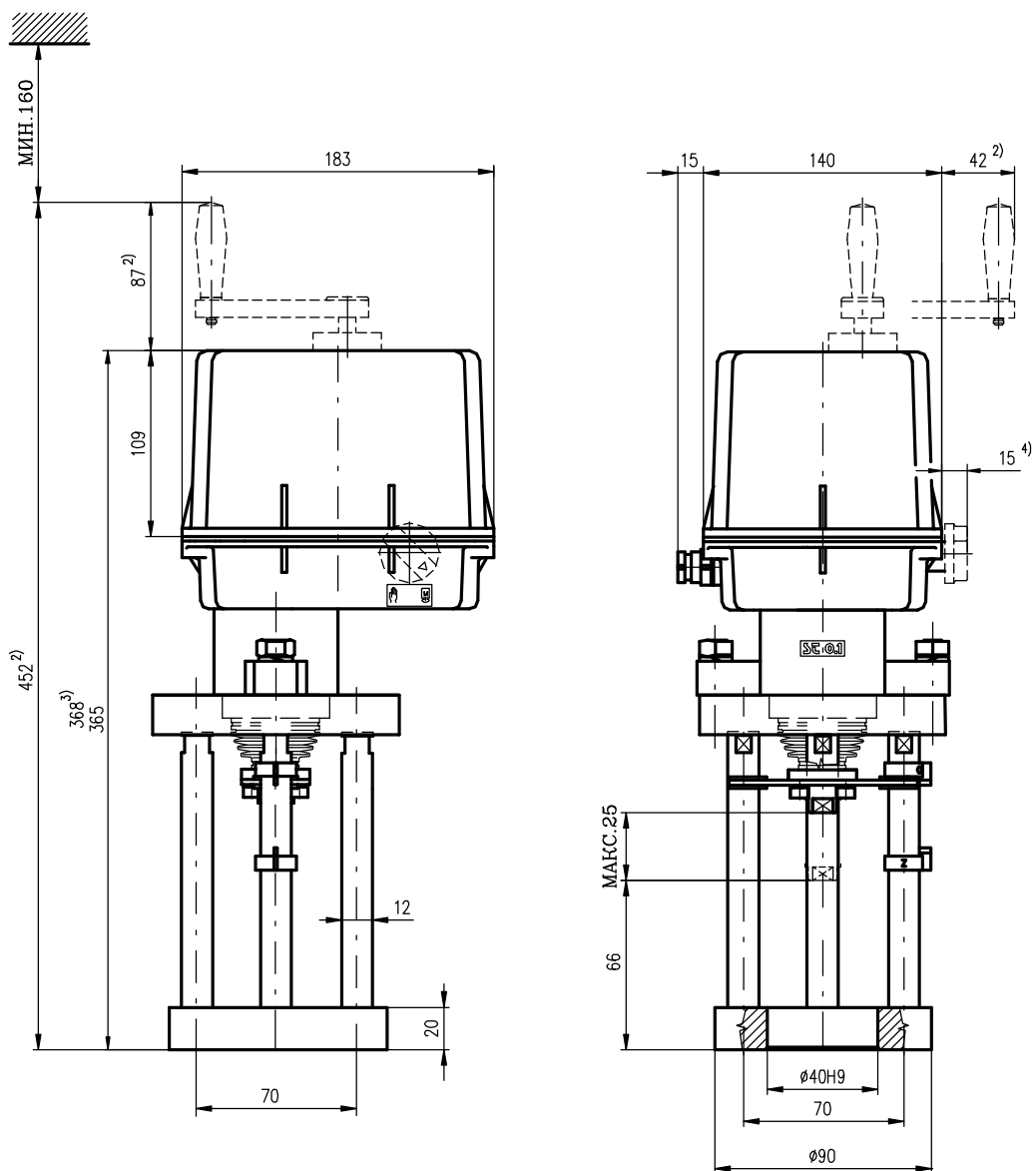
Примечание:

- 1) Вноситься для 24V AC ; Размер "L", "L1" и "L2" повышается о 8 мм
- 2) Вноситься для управления вручиую с перманентной готовностью
- 3) Вноситься для управления вручиую без перманентной готовности
- 4) Вноситься для управления вручиую



Примечания:

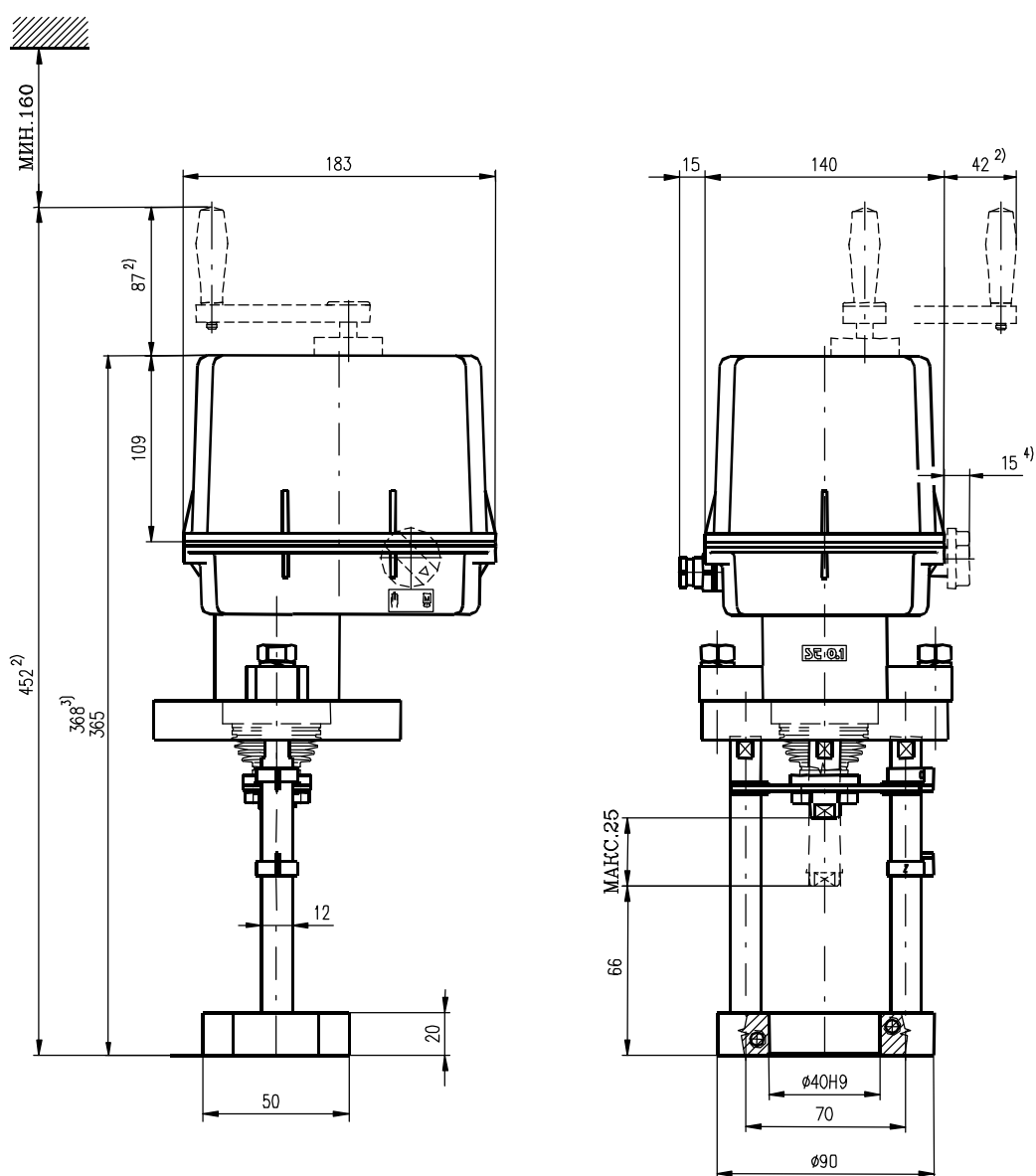
- 2) Вноситься для управления вручную с перманентной готовностью.
- 3) Вноситься для управления вручную без перманентной готовности.
- 4) Вноситься для управления вручную.



P-1470

Примечания:

- 2) Вноситься для управления вручную с перманентной готовностью.
- 3) Вноситься для управления вручную без перманентной готовности.
- 4) Вноситься для управления вручную.



P-1472

Примечания:

- 2) Вноситься для управления вручную с перманентной готовностью.
- 3) Вноситься для управления вручную без перманентной готовности.
- 4) Вноситься для управления вручную.